

STUDIO DELLO SPAZIO DELLE SOLUZIONI DEI SISTEMI LINEARI

RISOLVERE I SISTEMI LINEARI

METODO DI ELIMINAZIONE (DI GAUSS) → RISALE AGLI ANTICHI CINESI → SISTEMATO DA GAUSS (1801)

- UTILIZZATO DAI COMPUTER NELLA RISOLUZIONE DI SISTEMI LINEARI, ESSENDO UN VERO E PROPRIO ALGORITMO.
- RIDUZIONE A "GRADINI" UTILIZZANDO OPERAZIONI ELEMENTARI
 - SCAMBIO DI EQUAZIONI
 - MOLTIPLICAZIONE PER SCALARI E SOSTITUZIONE DELLA NUOVA EQUAZIONE
 - SOMMA MEMBRO A MEMBRO DI DUE EQUAZIONI DEL SISTEMA E SOSTITUZIONE DELL'EQUAZIONE COSÌ OTTENUTA AD UNA DELLE DUE EQUAZIONI DATE

- 1) RIORDINO DELLE VARIABILI SECONDO UN ORDINE PRESTABILITO
- 2) INDIVIDUAZIONE DELLA PRIMA VARIABILE NELLA PRIMA EQUAZIONE: SE NON È PRESENTE SCAMBIAMO 2 EQUAZIONI
- 3) RIMOZIONE DELLA PRIMA VARIABILE DALLE ALTRE EQUAZIONI

- ESSEMPIO DI ~~UNA~~ SOSTITUZIONE DI UNA EQUAZIONE CON LA COMBINAZIONE LINEARE DELLA PRIMA EQUAZIONE E DELLA EQUAZIONE DA SOSTITUIRE:

$$\sum \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \end{cases}$$

IL COMPUTER ANALIZZA GLI SCALARI DELLA PRIMA EQUAZIONE E MOLTIPLICA LA SECONDA PER: $\left(-\frac{a_{11}}{a_{21}}\right)$

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots = b_1 \\ -a_{11}x_1 - \frac{a_{11} \cdot a_{21}}{a_{21}}x_2 + \dots = -\frac{a_{11}b_2}{a_{21}} \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots = b_1 \\ \dots \left(a_{12} - \frac{a_{11}a_{21}}{a_{21}}\right)x_2 + \dots = -\frac{a_{11}b_2}{a_{21}} + b_1 \end{cases}$$

ELIMINAZIONE, FINO ALLA FINE, DELLA PRIMA VARIABILE DEL SISTEMA
 DA TUTTE LE EQUAZIONI SUCCESSIVE, POI SI CONSIDERA IL SISTEMA
 OTTENUTO TOGLIENDO LA I EQUAZIONE E SI APPLICA NUOVAMENTE L'ALGORITMO SU
 QUESTO SISTEMA CON P-1 EQUAZIONI E N-1 VAR.

$$\Sigma \begin{cases} c_{12} x_2 + \dots = d_1 \\ c_{32} x_2 + \dots = d_3 \\ \vdots \\ c_{p2} x_2 + \dots = d_p \end{cases}$$

SISTEMA OTTENUTA DAL SISTEMA PRECEDENTE
 SENZA LA PRIMA EQUAZIONE E
 SENZA LA PRIMA INCOGNITA

L'ALGORITMO DI GAUSS COME PRECEDENTEMENTE FATTO, "ELIMINA"
 LA VARIABILE x_2 DALLE EQUAZIONI SUCCESSIVE ALLA PRIMA DI Σ' ;

L'ALGORITMO PREVEDE L'ELIMINAZIONE PROGRESSIVA DI TUTTE

LE "PRIME" VARIABILI NELLE EQUAZIONI SUCCESSIVE ALLA PRIMA DI
 OGNI SISTEMA SUCCESSIVO ..

Se $0 = d_n \rightarrow$ SISTEMA IMPOSSIBILE SE $d_n \neq 0$.

ESAURITE LE EQUAZIONI DI Σ , TERMINA

SE $P = n \Rightarrow \frac{a_{mn} x_m}{a_{mn}} = \frac{d_m}{a_{mn}}$ LA FASE IN DISCESA DELL'ALGORITMO
 OTTENENDO UN SISTEMA RIDOTTO
 A GRADINI

SI UTILIZZA POI LO STESSO

ALGORITMO IN SALITA UTILIZZANDO LO STESSO PROCEDIMENTO EFFETTUATO
 IN PRECEDENZA PONENDO x_m COME PRIMA VARIABILE E L'ULTIMA EQUAZIONE
 COME LA PRIMA PER OGNI SUCCESSIVO SISTEMA.

PIVOT DI UN SISTEMA: ~~...~~ PRIMI COEFFICIENTI NON NULLI NELLE
 EQUAZIONI DELLA FORMA A GRADINI DEL SISTEMA

DEFINIZIONE: SI DICE RANGO DI UN SISTEMA LINEARE Σ IL NUMERO
 DEI SUOI PIVOT

PROPOSIZIONE: SE Σ È UN SISTEMA LINEARE DI P EQUAZIONI ED M INCOGNITE
 IL NUMERO DELLE SOLUZIONI DI Σ , AMMESSO CHE NE ABBIAMO, È $\infty^{m - \text{Rango di } \Sigma}$



ANCHE SE IL NUMERO DI EQUAZIONI NON È PARI AL NUMERO DI
 VARIABILI È POSSIBILE SPOSTARE AL SECONDO MEMBRO LE VARIABILI LIBERE
 (LE VARIABILI LEGATE SONO INVECE CONNESSE AI PIVOT) CHE DIVENTANO PARAMETRI.

ESEMPLO

$$\begin{cases} X_1 - X_2 + X_3 = 2 \\ -2X_1 + X_2 = 3 \end{cases}$$

SISTEMA LINEARE NON OMOGENEO
DI 2 EQUAZIONI IN 3 VARIABILI

$$2E_{q_1} + E_{q_2} \rightarrow E_{q_2}$$

(COMBINAZIONE LINEARE)

$$\begin{cases} X_1 - X_2 + X_3 = 2 \\ -X_2 + 2X_3 = 7 \end{cases}$$

2 PIVOT

$$\text{rank di } \Sigma = \text{rg } \Sigma = 2$$

$\Rightarrow \Sigma$ ha ∞^{3-2} soluzioni $\rightarrow \infty^1$ DIMENSIONE DI UNA RETTA

$$\begin{cases} X_1 - X_2 = -X_3 + 2 \\ -X_2 = -2X_3 + 7 \end{cases}$$

2 VARIABILI LEGATE (X_1, X_2)
1 VARIABILE LIBERA (X_3)

$$E_{q_1} - E_{q_2} \rightarrow E_{q_1}$$

$$\begin{cases} X_1 = X_3 - 5 \\ -X_2 = -2X_3 + 7 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_1 = X_3 - 5 \\ X_2 = 2X_3 - 7 \end{cases}$$

$$\text{Sol } \Sigma = \left\{ (X_1, X_2, X_3) \mid X_1 = X_3 - 5, X_2 = 2X_3 - 7, X_3 \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\text{Sol } \Sigma = \left\{ (X_3 - 5, 2X_3 - 7, X_3) \mid X_3 \in \mathbb{R} \right\}$$

È NECESSARIO DIMOSTRARE CHE I SISTEMI OTTENUTI DURANTE LO SVILUPPO DEL METODO DI ELIMINAZIONE DI GAUSS SONO EQUIVALENTI, CIOÈ HANNO LO STESSO INSIEME DI SOLUZIONI.

↓

IL SISTEMA È STATO MODIFICATO ATTRAVERSO L'APPLICAZIONE DELLE OPERAZIONI ELEMENTARI

↓

QUINDI È NECESSARIO DIMOSTRARE CHE LE OPERAZIONI ELEMENTARI MUTANO SISTEMI IN SISTEMI EQUIVALENTI

CIOÈ SE LA n -UPLA $\tilde{X} = (\tilde{x}_1, \tilde{x}_2, \dots, \tilde{x}_n)$ È SOLUZIONE DEL SISTEMA $\Sigma \Rightarrow \tilde{X}$ È SOLUZIONE DEL SISTEMA Σ' OTTENUTO DA Σ MEDIANTE OPERAZIONI ELEMENTARI

DIMOSTRAZIONE

DIMOSTRIAMO LA PROPOSIZIONE CONSIDERANDO UN'OPERAZIONE ALLA VOLTA, RISCRIVIAMO IL SISTEMA LASCIANDO I II MEMBRI UGUALI A ZERO

$$\Rightarrow \Sigma \begin{cases} E_9^{(1)}(x) = 0 \\ E_9^{(2)}(x) = 0 \\ \dots \\ E_9^{(i)}(x) = 0 \\ \dots \\ E_9^{(j)}(x) = 0 \\ \dots \\ E_9^{(p)}(x) = 0 \end{cases} \quad \text{CON } X = (x_1, \dots, x_n)$$

$$\Rightarrow \text{SE } \tilde{X} \text{ È SOLUZIONE} \Rightarrow \begin{cases} E_9^{(1)}(\tilde{X}) = 0 \\ E_9^{(2)}(\tilde{X}) = 0 \\ \dots \\ E_9^{(i)}(\tilde{X}) = 0 \\ \dots \\ E_9^{(j)}(\tilde{X}) = 0 \\ \dots \\ E_9^{(p)}(\tilde{X}) = 0 \end{cases}$$

Lo SCAMBIO DI EQUAZIONI TRASFORMA Σ IN Σ'

CON $\Sigma' = \begin{cases} E_q^{(1)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(2)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(j)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(i)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(p)}(\tilde{x}) = 0 \end{cases}$

PER IL QUALE \tilde{x} È

ANCORA SOLUZIONE PERCHÉ LE EQUAZIONI SONO ANCORA LE STESSA

LA MOLTIPLICAZIONE PER UNO SCALARE α ~~DI UN'EQUAZIONE~~ ^{DI UN'EQUAZIONE} $E_q^{(i)}$

DEL SISTEMA È LA RELATIVA SOSTITUZIONE TRASFORMA Σ IN Σ'

CON $\Sigma' = \begin{cases} E_q^{(1)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(2)}(\tilde{x}) = 0 \\ \alpha E_q^{(i)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(j)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(p)}(\tilde{x}) = 0 \end{cases}$

$\alpha \cdot E_q^{(i)}(\tilde{x}) = 0$ perché

$E_q^{(i)}(\tilde{x}) = 0 \quad (\alpha \cdot 0 = 0)$

$\Rightarrow \tilde{x}$ È SOLUZIONE ANCHE DI Σ'

COME TERZA OPERAZIONE SOSTITUISCO $E_q^{(i)}(x)$ CON $E_q^{(i)}(x) + E_q^{(j)}(x)$

CHÉ TRASFORMA Σ IN Σ'

CON $\Sigma' = \begin{cases} E_q^{(1)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(2)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(i)}(\tilde{x}) + E_q^{(j)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(j)}(\tilde{x}) = 0 \\ E_q^{(p)}(\tilde{x}) = 0 \end{cases}$

$\Rightarrow E_q^{(i)}(\tilde{x}) + E_q^{(j)}(\tilde{x}) = 0$

perché

$E_q^{(i)}(\tilde{x}) = 0 \wedge E_q^{(j)}(\tilde{x}) = 0$

C. V. D.