

FORME BILINEARI IN UNO SPAZIO VETTORIALE V DEFINITO SU UN CAMPO K , con $\dim V = n$

Una forma bilineare è una applicazione $F: V \times V \rightarrow K$, con $V \times V = \{ (v, w) \text{ coppie ordinate di vettori di } V \}$ che soddisfa

alle proprietà: $F(v_1 + v_2, w) = F(v_1, w) + F(v_2, w)$

$$F(\alpha v + w) = \alpha F(v, w)$$

$$\begin{cases} F(v, w_1 + w_2) = F(v, w_1) + F(v, w_2) \\ F(v, \beta w) = \beta F(v, w) \end{cases}$$

$$\forall v_1, v_2, v, w \in V \text{ e } \forall \alpha \in K$$

$$\forall v, w, w_1, w_2 \in V \text{ e } \forall \beta \in K$$

oppure

$$F(v, \beta_1 w_1 + \beta_2 w_2) = \beta_1 F(v, w_1) + \beta_2 F(v, w_2)$$

analogamente per la prima componente

Esempio: $F: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $(x, y) \mapsto xy$

$$F(x_1 + x_2, y) = (x_1 + x_2)y$$

$$F(x_1, y) + F(x_2, y) = x_1 y + x_2 y$$

~~po~~ essendo uguali allora la prima parte è verificata.

$$F(\alpha x, y) = \alpha x y$$

$$\alpha F(x, y) = \alpha (x y)$$

per prop. associative del prodotto in \mathbb{R} ~~essendo~~ $\alpha x y = \alpha (x, y)$.

per cui la linearità nella prima componente è verificata.

Ora verifichiamo la linearità nella seconda componente:

$$F(x, \beta_1 y_1 + \beta_2 y_2) = x (\beta_1 y_1 + \beta_2 y_2)$$

$$\beta_1 F(x, y_1) + \beta_2 F(x, y_2) = \beta_1 x y_1 + \beta_2 x y_2$$

vale prop distributive del prodotto rispetto alla somma e

vale le prop. commutative

per cui i due risultati ottenuti sono uguali.

→ è una forma bilineare in \mathbb{R} , DIMOSTRATO.

Una forma bilineare NON È un'applicazione lineare, l'esempio sopra me è un valido CONTROESEMPIO.

Dimostriamolo:

$$\begin{aligned} \bullet F(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) &= \cancel{F(\alpha_1 v_1)} + \cancel{F(\alpha_2 v_2)} \\ &= F\left(\alpha_1 \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}\right) = F\left(\begin{pmatrix} \alpha_1 x_1 \\ \alpha_1 y_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha_2 x_2 \\ \alpha_2 y_2 \end{pmatrix}\right) = \\ &= F\left(\begin{pmatrix} \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 \\ \alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2 \end{pmatrix}\right) = (\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2)(\alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2) \\ &\quad \parallel \end{aligned}$$

$$\alpha_1^2 x_1 y_1 + \alpha_1 \alpha_2 x_1 y_2 + \alpha_1 \alpha_2 x_2 y_1 + \alpha_2^2 x_2 y_2$$

$$\begin{aligned} \bullet \alpha_1 F(v_1) + \alpha_2 F(v_2) &= \\ &= \alpha_1 F\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} + \alpha_2 F\begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \alpha_1 F(v_1) + \alpha_2 F(v_2) = \alpha_1 x_1 y_1 + \alpha_2 x_2 y_2 \end{aligned}$$

$\alpha_1^2 x_1 y_1 + \alpha_1 \alpha_2 x_1 y_2 + \alpha_1 \alpha_2 x_2 y_1 + \alpha_2^2 x_2 y_2 \neq \alpha_1 x_1 y_1 + \alpha_2 x_2 y_2$
 è così dimostrata LA NON LINEARITÀ.

Sia $F: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ forma bilineare; fissata una base $B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$

⇒ un generico elemento di V è dato da $\sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$, e così $w = \sum_{j=1}^n \beta_j v_j$

Cerca $F((v, w)) = F\left(\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i v_i, \sum_{j=1}^n \beta_j v_j\right)\right)$

~~$F(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2, \dots)$~~

|| per la linearità di F sulla 1^a componente

$$\sum_{i=1}^n \alpha_i F\left(v_i, \sum_{j=1}^n \beta_j v_j\right) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \left(\sum_{j=1}^n \beta_j F(v_i, v_j)\right)$$

~~$F(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2, \dots)$~~

~~$= \alpha_1 F(v_1, \dots) + \alpha_2 F(v_2, \dots)$~~

$= \sum_{j=1}^n \beta_j F(v_i, v_j)$
 per la linearità sulla 2^a componente

$$\begin{aligned} &= \alpha_1 \beta_1 F(v_1, v_1) + \alpha_1 \beta_2 F(v_1, v_2) + \alpha_1 \beta_3 F(v_1, v_3) + \dots + \alpha_1 \beta_n F(v_1, v_n) + \\ &\quad + \alpha_2 \beta_1 F(v_2, v_1) + \dots + \alpha_2 \beta_n F(v_2, v_n) + \dots \end{aligned} \quad \textcircled{2}$$

$$+ \alpha_m \beta_1 F((v_m, v_1)) + \alpha_m \beta_2 F((v_m, v_2)) + \dots + \alpha_m \beta_m F((v_m, v_m))$$

Ho trovato polinomio ^{omogeneo} di grado 2 che ha come variabili le coordinate dei vettori generici v, w di V .

Esempio precedente $F: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $(x, y) \mapsto xy$

$$F(1, 1) = 1$$

$$B_{\mathbb{R}} = \{1\}$$

$$v = x \cdot 1$$

$$w = y \cdot 1$$

$$F((x, y)) = F((1, 1))xy \quad \text{CASO PARTICOLARE}$$

con $x = \alpha_1$
 $y = \beta_1$

$$1 = F((1, 1)) = F((v_1, v_1))$$

A questo tipo di forme bilineari si può associare una matrice una volta fissate le basi.

Dati $F: V \times V \rightarrow K$ forma bilineare e fissiamo 2 basi in V ,

$$B_1 = \{v_1, \dots, v_m\}$$

$$B_2 = \{w_1, \dots, w_m\}$$

\Rightarrow posso definire una MATRICE $A \in M_{m \times m}(K)$ in questo modo

$$\begin{pmatrix} F((v_1, w_1)) & F((v_1, w_2)) & F((v_1, w_3)) & \dots & F((v_1, w_m)) \\ F((v_2, w_1)) & F((v_2, w_2)) & F((v_2, w_3)) & \dots & F((v_2, w_m)) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ F((v_m, w_1)) & F((v_m, w_2)) & F((v_m, w_3)) & \dots & F((v_m, w_m)) \end{pmatrix}$$

QUESTA È LA MATRICE CHE È ASSOCIATA AD F FISSATE LE BASI B_1 e B_2 IN V .

Adopero la matrice per scrivere in modo esplicito l'espressione analitica della forma bilineare

[Ricordo che se $L: V \rightarrow W$ è lineare \Rightarrow fissate le basi in V e W
 $\Rightarrow [L(v)]_{B_W} = [L]_{B_W}^{B_V} \cdot [v]_{B_V}$]

Analogamente $F(v, w) = ([v]_{B_1})^T \cdot [F]_{B_1}^{B_2} \cdot [w]_{B_2}$

se $[v]_{B_1} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$ e $[w]_{B_2} = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_m \end{pmatrix}$
 // devo usare la trasposta per poter fare il prodotto

$\Rightarrow (\alpha_1, \dots, \alpha_n) [F]_{B_1}^{B_2} \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_m \end{pmatrix}$ è esattamente il polinomio
 soprascritto $\otimes = F((v, w))$

Esempio

$F: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \right) \mapsto x_1 y_2 - 3x_2 y_2$ è forma bilineare \Rightarrow cerco la matrice associata ad F nelle basi canoniche

fisso le basi canoniche nei due piani del prodotto cartesiano

$$\begin{pmatrix} F((e_1, e_1)) & F((e_1, e_2)) \\ F((e_2, e_1)) & F((e_2, e_2)) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}_{2 \times 2}$$

$$F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 0 \quad F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = -3 \quad \Rightarrow$$

$$F(x, y) = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}_{2 \times 2} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = (0, x_1 - 3x_2) \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = x_1 y_2 - 3x_2 y_2$$

Se cambias la base auto' nel altre matrice associata, che sara' pero' legata a quella ~~matrice~~ ~~del~~ ~~associata~~ trovata nel caso delle base canonica.

Sia B_1 la base di V in entrambi gli spazi del prodotto cartesiano,

$$A = [F]_{B_1}^{B_1} \quad \text{e} \quad [v]_{B_1} = x, \quad [w]_{B_1} = y$$

$$F(v, w) = \boxed{x^T A y} \quad \boxtimes$$

Cambio base in V , e lo chiamo $B_2 \Rightarrow$ se chiamo S la matrice del cambiamento di base ~~matrice~~

$$V, B_1 \xrightarrow{id} V, B_2$$

$$x \quad \quad \quad x' = Sx$$

$$y \quad \quad \quad y' = Sy$$

indetza la matrice associata ad F nella base B_2 eioe'

$$[F]_{B_2}^{B_2} = B \Rightarrow$$

$$x^T A y$$

"

$$F(v, w) = (x')^T B y' = \boxed{(Sx)^T B (Sy) = x^T S^T B S y} = \boxtimes$$

quindi il legame tra matrici associate ad F in basi diverse e' il seguente:

$$A = S^T B S \quad \text{dove } S \text{ e' la matrice del cambio di base}$$