

①

20/03/2019

Esempio: costruire la matrice associata a $F: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \mapsto \mathbb{R}$

$$\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \right) \mapsto 2x_1y_1 - 3x_2y_1 + x_3y_3$$

nelle basi $B_{\mathbb{R}^3} = \{(1,0,1)^T, (2,-1,0)^T, (0,0,1)^T\}$ Osservazione: F è forma bilineare (espressa nello spazio di un polinomio di 2° grado con le variabili dei due sp. vettoriali)la matrice associata a F , $[F]_{B_{\mathbb{R}^3}}^{B_{\mathbb{R}^3}}$ è

$$[F]_{B_{\mathbb{R}^3}}^{B_{\mathbb{R}^3}} = \begin{pmatrix} F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) & F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) & F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) \\ F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) & F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) & F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) \\ F\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) & F\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) & F\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) \end{pmatrix} (=)$$

$$[F]_{B_{\mathbb{R}^3}}^{B_{\mathbb{R}^3}} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 3 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ ossia la matrice associata alla}$$

forma bilineare nello $B_{\mathbb{R}^3}$

Allo stesso spazio bilineare posso associare infinite matrici (in base diverse).

Dati le matrici A e $B \in M_{n \times n}(K)$ matrici associate in basi diverse alla stessa f -bilineare, esse sono legate fra loro dalla relazione $B = S^T \cdot A \cdot S$ con S = matrice del cambiamento di base.

Definizione: Due matrici quadrate A e B si dicono congruentise esiste $\exists S \in M_{n \times n}(K)$, S invertibile, tale che $B = S^T \cdot A \cdot S$ \Rightarrow indichiamo tale relazione con il simbolo \sim_c quindi $A \sim_c B \Leftrightarrow \exists S$ invertibile $| B = S^T A S$ la relazione \sim_c è di equivalenza (da dimostrare)

- simmetrica $A \sim_c B \Rightarrow B \sim_c A$
- riflessiva $A \sim_c A \Rightarrow A = S^T \cdot A \cdot S$ ossia $A = I \cdot A \cdot I$ (matrice identità)
- transitiva $A \sim_c B$ e $B \sim_c C \Rightarrow A \sim_c C$

2

Analizziamo il determinante di due matrici congruenti:

$$\exists S \text{ invertibile tale } B = S^T A S \Rightarrow |B| = |S^T A S| = |S^T| |A| |S| = |S| |A| |S| =$$

(applicazione teorema di Binet) $= |S|^2 |A|$

Notiamo che $|S|$ è sempre $\neq 0$ in quanto invertibile per definizione.

Ne segue che se $|A| = 0 \Rightarrow |B| = 0$

(il rango n mantiene)

Proposizione: matrici congruenti hanno lo stesso rango.

Lemma: Siano $A, S \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$, S invertibile $\Rightarrow \text{rg } S = n$

$$\Rightarrow \text{rg}(AS) = \text{rg}(SA) = \text{rg } A$$

relativa al lemma

Dimostrazione: $\text{rg}(AS) = \text{rg } A$

Una delle definizioni di rango è che rg è uguale al numero massimo di colonne linearmente indipendenti. Siano $e_s^1, e_s^2, e_s^3, \dots, e_s^n$ le colonne di S .

Considero come le colonne di AS : $Ae_s^1, Ae_s^2, \dots, Ae_s^n$. Tali vettori sono combinazioni lineari delle colonne di A . Ne segue che

$|\text{rg}(AS) \leq \text{rg } A|$. D'ALTRA PARTE:

$$\text{rg } A = \text{rg}(A S S^{-1}) = \text{rg}((AS) S^{-1}) \leq \text{rg}(AS) \leq \text{rg } A \Rightarrow$$

$$\text{rg } A = \text{rg}(AS)$$

Pertanto siccome $\text{rg } A$ è uguale a se stesso n ho che $\boxed{\text{rg } A = \text{rg}(AS)}$

Una procedura con dimostrazione che $\text{rg } A = \text{rg}(SA)$

$$\text{rg}(SA) = \text{rg}((SA)^T) = \text{rg}(A^T S^T) = \text{rg } A^T = \text{rg } A \text{ n ho che } \boxed{\text{rg } A = \text{rg } SA}$$

$\Rightarrow |\text{rg}(AS) = \text{rg } A = \text{rg}(SA)|$

c.v.d.

Dimostrazione della proposizione: se $A \sim B \Rightarrow \text{rg } A = \text{rg } B$

So che $\exists S$ tale $B = S^T A S \Rightarrow \text{rg } B = \text{rg}(S^T A S) = \text{rg } AS$ (dimostrato in precedenza) $= \text{rg } A$ c.v.d.

3)

Se una matrice associata ad una forma bilineare in una base ^(HA RANGO K) data vale o per altra matrice ad essa associata ha rango k .

k è detto rango della forma bilineare. Se esso è massimo, la forma bilineare è detta NON DEGENERATA. In caso contrario è detta DEGENERATA.

Definizione 1) Una forma bilineare $F: V \times V \rightarrow K$ è detta simmetrica se $F(v, w) = F(w, v) \forall v, w \in V$

Fissata una base B_V in $V \Rightarrow M \neq \emptyset$ è simmetrica, $[F]_{B_V}$ è simmetrica.

Infatti essendo l'elemento a_{ij} di tale matrice, dato da

$$a_{ij} = F(v_i, v_j) \text{ dove } B_V = \{v_1, \dots, v_n\}$$

\Rightarrow l'elemento $a_{ji} = F(v_j, v_i)$ ed essendo F simmetrica, si ha che

$$F(v_i, v_j) = F(v_j, v_i) \forall i, j = 1, \dots, n \Rightarrow a_{ij} = a_{ji} \forall i, j$$

La simmetria dell'applicazione mi dà quindi la simmetria della matrice in una qualunque base.

Definizione 2) Una forma bilineare $F: V \times V \rightarrow K$ è detta antisimmetrica se $F(v, w) = -F(w, v) \forall v, w \in V$. Ogni matrice associata ad una forma antisimmetrica è antisimmetrica.

Definizione 3) Una forma bilineare $F: V \times V \rightarrow K$ è detta alternante se $F(v, v) = 0 \forall v \in V$

Osservazione: Se $K = \mathbb{R}$ o $\mathbb{C} \Rightarrow F$ è alternante $\Leftrightarrow F$ è antisimmetrica.

(Dimostrazione da fare)

Teorema Due matrici, con rango uguale possono non essere equivalenti (da fare)