

SISTEMI

- Definizione: un sistema lineare in n variabili reali e p equazioni è un insieme di equazioni di 1° grado nelle n variabili date:

$$\sum : \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = \lambda_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + \dots + a_{2n}x_n = \lambda_2 \\ \vdots \\ a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + a_{p3}x_3 + \dots + a_{pn}x_n = \lambda_p \end{cases}$$

$$a_{ij} \in \mathbb{R} \quad \forall i = 1, \dots, p$$

$$\forall j = 1, \dots, n$$

[RICORDO CHE:

\forall : "per ogni" (quantificatore universale)

\exists : "esiste" (quantificatore esistenziale)]

RISCRIVENDO IN FORMA PIÙ COMPATTA, SI HA:

$$\sum : \begin{cases} \sum_{j=1}^n a_{1j}x_j = \lambda_1 \\ \sum_{j=1}^n a_{2j}x_j = \lambda_2 \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n a_{pj}x_j = \lambda_p \end{cases}$$

- Esempio: sistema lineare non omogeneo di 2 equazioni in 3 variabili

$$\sum : \begin{cases} -x_1 + \sqrt{2}x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 1 \\ x_2 - x_3 = 0 \end{cases}$$

DATO IL SISTEMA Σ , POSSIAMO SEMPRE SCRIVERE

(2)

Il sistema lineare omogeneo associato: Σ_0 IN QUESTO ESEMPIO

$$\Sigma_0: \begin{cases} -x_1 + \sqrt{2}x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 0 \\ x_2 - x_3 = 0 \end{cases}$$

• Risolvere un sistema lineare in n variabili reali e p equazioni, significa trovare delle n -uple di numeri reali che, sostituiti alle variabili, rendono ogni equazione del sistema un'identità.

• Metodo di eliminazione di Gauss

- Ordinare le variabili

- Bisogna che la prima variabile sia presente nella prima equazione

- Sistemi equivalenti: sistemi che hanno lo stesso insieme di soluzioni.

- Si moltiplicano PER UNO SCALARE I COEFFICIENTI DI UNA EQUAZIONE in modo che sommandole con ^{UNA SECONDA} equazione ~~in modo~~ si elimini una variabile

esempio:
$$\begin{cases} -x_1 + \sqrt{2}x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 1 \\ x_1 - x_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{matrix} \text{SOMMIAMO MEMBRO} \\ \text{A MEMBRO. LE DUE} \\ \text{EQUAZIONI E} \end{matrix}$$

SOSTITUIAMO LA
LORO SOMMA ALLA
II EQUAZIONE :

$$\Rightarrow \begin{cases} -x_1 + \sqrt{2}x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 1 \\ \cancel{-x_1} + \sqrt{2}x_2 - \frac{2}{3}x_3 + \cancel{x_1} - x_3 = 1 \end{cases} \Rightarrow \text{SOMMIAMO I}$$

TERMINI SIMILI
NELLA NUOVA EQUAZIONE

$$\Rightarrow \begin{cases} -x_1 + \sqrt{2}x_2 - \frac{2}{3}x_3 = 1 \\ \sqrt{2}x_2 - \frac{5}{3}x_3 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{matrix} \text{ORA ELIMINIAMO} \\ x_2 \text{ DALLA PRIMA} \\ \text{EQUAZIONE,} \end{matrix}$$

SOSTITUENDO ALLA I
EQUAZIONE LA DIFFE-
RENZA II Eq - I Eq

$$\Rightarrow \begin{cases} \cancel{\sqrt{2}x_2} - \frac{5}{3}x_3 + \cancel{x_1} - \cancel{\sqrt{2}x_2} + \frac{2}{3}x_3 = 0 \\ \sqrt{2}x_2 - \frac{5}{3}x_3 = 1 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ \sqrt{2}x_2 - \frac{5}{3}x_3 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = x_3 \\ x_2 = \frac{5}{3\sqrt{2}}x_3 + \frac{1}{\sqrt{2}} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ x_3 = 0 \end{cases} \quad \text{(3)}$$

QUESTO È IL SISTEMA FINALE IN CUI LA VARIABILE, x_3 , È UN PARAMETRO

(OTTENUTE PONEENDO $x_3=0$)

$(0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0) \rightarrow$ terna che rende ogni equazione

UNA SOLUZIONE di Σ del sistema un'identità QUINDI È IN QUESTO CASO NON È L'UNICA! NB HO ∞ OTTENUTE CAMBIANDO IL PARAMETRO x_3

• Metodo di Gauss: SI ADOPERANO DELLE OPERAZIONI ELEMENTARI, CHE SONO:

- 1) - Scambiare le equazioni nel sistema
- 2) - Moltiplicare un'equazione per un numero ($\neq 0$)
- 3) - Sommare o sottrarre le equazioni

• Esempio: $\begin{cases} 2x_2 - x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 - x_3 = 0 \\ -2x_1 + x_2 = -1 \end{cases} \leftarrow$ Sistema lineare in 3 variabili non omogenee

$$\begin{cases} -2x_1 + x_2 = -1 \\ 2x_2 - x_3 = 1 \\ x_1 + x_2 - x_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -2x_1 + x_2 = -1 \\ 2x_2 - x_3 = 1 \\ 3x_2 - 2x_3 = -1 \end{cases}$$

$\boxed{\text{Eq}_1 + 2\text{Eq}_2}$: combinazione lineare di Eq_1, Eq_2

$$\begin{cases} -2x_1 + x_2 = -1 \\ 2x_2 - x_3 = 1 \\ -x_3 = -5 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -2x_1 + x_2 = -1 \\ 2x_2 - x_3 = 1 \\ x_3 = 5 \end{cases}$$

$\boxed{-3\text{Eq}_2 + 2\text{Eq}_3}$

$$\begin{cases} -2x_1 + x_2 = -1 \\ 2x_2 = 6 \\ x_3 = 5 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 2 \\ x_2 = 3 \\ x_3 = 5 \end{cases}$$

$\boxed{\text{Eq}_2 + \text{Eq}_3} \quad \quad \quad \boxed{\text{Eq}_1 - \text{Eq}_2}$

$(2, 3, 5) \rightarrow$ terne soluzione; QUESTA VOLTA È UNICA

- I ^{primi} coefficienti non nulli di ogni EQUAZIONE NEL SISTEMA RIDOTTO A GRADINI SI CHIAMANO PIVOT
- Il numero di pivot determina il rango di un sistema.

(4)