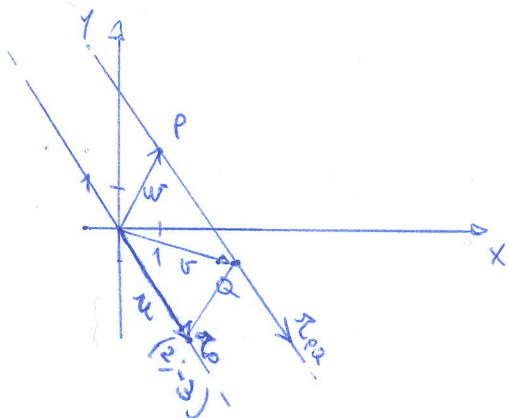


SOTTOSPAZI AFFINI DEL PIANO (in \mathbb{R}^2)

LEZIONE
27/11/18

→ trovare la retta passante per $P(1; 2) \in Q(3; -1)$

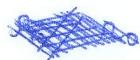


scriviamo r_{pa}

scopriamo che $r_{pa} \parallel r_0$

$$u = v + (-w)$$

$$u = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$



$r_{pa} \parallel r_0$

$$r_0: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

dall'eq. vettoriale
otteniamo la parametrica

EQ. PARAMETRICA di r_0

$$\begin{cases} x = 2s \\ y = -3s \end{cases}$$

CONSIDERIAMO IL VETTORE TRASLAZIONE $w = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow r_{pQ} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

da cui r_{pa} : $\begin{cases} x = 2s + 1 \\ y = -3s + 2 \end{cases}$ ← EQUAZIONE PARAMETRICA

DI UNA RETTA PASSANTE PER I PUNTI P e Q

regola generale per l'eq. vettoriale
(DALL'EQUAZIONE PARAMETRICA,
ricorrendo al parametro s si ottiene l'espressione cartesiana

$$\begin{cases} s = \frac{x-1}{2} \\ y = -3s + 2 \end{cases} \Rightarrow y = -\frac{3}{2}(x-1) + 2$$

$\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ fornisce ~~il~~ i parametri direttori della retta. gli altri
parametri direttori sono multipli di $\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$. CIOE' I PARAMETRI
DIRETTORI DELLA RETTA SONO LE COORDINATE DI UN
VETTORE DI BASE DELLA DIREZIONE r_0 di r

→ fasci di rette

- proprio : infinite rette passanti per un pt
- improprio : rette parallele ad una retta data

DEFINIZIONE

Date 2 rette r ed v si dice "FASCIO" di rette di base r ed v , l'insieme di tutte le combinazioni lineari delle due rette.

Pertanto se r ha equazione $a_1x + b_1y + c_1 = 0$ e
 v ha equazione $a_2x + b_2y + c_2 = 0$

⇒ il fascio ha equazione

$$\alpha (a_1x + b_1y + c_1) + \beta (a_2x + b_2y + c_2) = 0$$

Se $r \cap v = \{P\}$ ⇒ tutte le infinite rette del fascio
passano per P .

⇒ il fascio è PROPRIO e P è
detto CENTRO del fascio F .

Se $r \parallel v$ ⇒ tutte le rette del fascio sono //

⇒ a_1 e b_1 sono proporzionali di un fattore k
a a_2 e b_2 . l'equazione del fascio diventa:

$$\alpha (a_1x + b_1y + c_1) + \beta (ka_1x + kb_1y + c_2) = 0$$

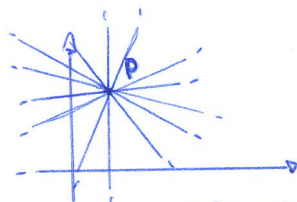
$$\alpha a_1x + \alpha b_1y + \alpha c_1 + \beta k a_1x + \beta k b_1y + \beta c_2 = 0 \Rightarrow$$

LA DIREZIONE È $(\alpha + k\beta) a_1x + (\alpha + k\beta) b_1y = 0$ E I COEFFICIENTI
SONO PROPORZIONALI AD a_1 E b_1 E QUINDI LA DIREZIONE
DI OGNI RETTA DEL FASCIO È LA STESSA DI r E v . 2

Se $r // r \Rightarrow$ il fuoco è improprio IMPROPRIO.

ESERCIZIO

• fuoco di rette con centro $P(1; 2)$



$ax + by + c = 0 \Rightarrow$ SOSTITUISCO LE COORDINATE
DIP $\Rightarrow a \cdot 1 + b \cdot 2 + c = 0 \rightarrow c = -a - 2b$
 \downarrow SOSTITUISCO

eq. del fuoco $\leftarrow a(x-1) + b(y-2) = 0$
conteniamo ottenuta

oppure scelgo due rette passanti per P , come $y=2$ e $x=1$,
il fuoco sarà $\alpha(x-1) + \beta(y-2) = 0$.

• determinare la retta del fuoco di rette con centro P ,
parallela alla retta $x+y-\sqrt{2}=0$.

l'equazione del luogo da $P(1; 2)$ è la precedente

$$\alpha x + \beta y - \alpha - 2\beta = 0$$

le due rette (la retta data dal testo e quella
ricavata) hanno la stessa direzione, cioè $x+y=0$

deve ~~essere~~ ESSERE la stessa retta di $\alpha x + \beta y = 0 \Rightarrow$
COEFFICIENTI DEVONO ESSERE PROPORZIONALI \Rightarrow

$$\frac{\alpha}{1} = \frac{\beta}{1} \rightarrow \alpha = \beta$$

CONSIDERIAMO IL FASCIO

$d(a_1x + b_1y + c_1) + \beta(a_2x + b_2y + c_2) = 0$
E' IN FUNZIONE DI DUE PARAMETRI CHE NON SONO ENTRAMBI NULLI

Se $d \neq 0 \Rightarrow$ dividendo per d ottago

$$a_1x + b_1y + c_1 + \boxed{\frac{\beta}{d}}(a_2x + b_2y + c_2) = 0$$

per comodità scriviamo $\frac{\beta}{d}$ come un solo
parametro $k = \beta/d$.

osservazione: con questo "trucco" dell'eq. del fascio
la retta $a_2x + b_2y + c_2$, che si rivela
già la retta cercata.

SOTTOSPAZI AFFINI in \mathbb{R}^3

sono: tutti i piani, le rette, i punti e \mathbb{R}^3 stesso.

\rightarrow ricavare le equazioni, studiare parallelismi, intersezioni ... \leftarrow

\rightarrow eq. retta in \mathbb{R}^3 : conteniamo

$$\begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z = d_1 \\ a_2x + b_2y + c_2z = d_2 \end{cases}$$

con $\text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix} = 2$

questo sistema ha infinite soluzioni

$$\text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix} = \text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 & d_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 & d_2 \end{pmatrix}$$

l'aggiunta di
questa colonna
non modifica il
rango PERCHÉ
NELLA MATRICE
INCOMPLETA CI
SONO GIÀ DUE

VETTORI RIGA CHE SONO LINEARMENTE INDIPENDENTI E ANCHE

NELLA COMPLETA CI SONO DUE VETTORI RIGA LINEARMENTE INDIPENDENTI

ESAMINIAMO I CASI POSSIBILI DI RANGO PER UNA MATRICE INCOMPLETA E LA SUA MATRICE COMPLETA!

Se $\text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{pmatrix} = 1$

⇒ controlliamo il rango della matrice completa

$\text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 & ; & d_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 & ; & d_2 \end{pmatrix} = \begin{cases} 1 \rightarrow \dots 1) \\ 2 \rightarrow \dots 2) \end{cases}$

si parla della dipendenza lineare e dei minori 2x2 presenti

prima minor 2x2 ↙

ovvero $\det = 0$, o è questo è possibile

1) ... → se $\text{rg}(A|b) = 1$ il sistema ha soluzione per il TEOREMA DI ROUCHE-CAPPELLI e $\dim \text{Sol } \Sigma = 2$

cioè le due equazioni del primo sistema indicano due piani in \mathbb{R}^3 .

il corrispettivo geometrico è l'intersezione geometrica dei due piani, ovvero ~~due~~ $\text{Sol } \Sigma$. CHE QUINDI È QUEL PIANO STESSO

2) ... → Σ non ha soluzione, ovvero i due piani non si intersecano e non si ritiene retto piano.

cerchiamo ora l'equazione parametrica DELLA RETTA A PARTIRE DALLA CARTESIANA

$$\begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z = d_1 \\ a_2x + b_2y + c_2z = d_2 \end{cases} \rightarrow x = \frac{-b_1y - c_1z + d_1}{a_1}$$

soluzione di x

$$\dots a_2 \left(\frac{-b_1 y - c_1 z + d_1}{a_1} \right) + b_2 y + c_2 z = d_2$$

$$(-b_1 a_2 + a_1 b_2) y + (-a_2 c_1 + c_2 a_1) z + a_2 d_1 - a_1 d_2 = 0$$

$$y = \frac{(a_2 c_1 - c_2 a_1) z - a_2 d_1 + a_1 d_2}{(-b_1 a_2 + a_1 b_2)}$$

e così via,
sostituendo nell'altra eq del
sistema $y \dots$

il termine dei calcoli trova S e l'equazione parametrica

ESEMPIO CONCRETO

$$\pi: \begin{cases} x+y=3 \\ 2x-z=0 \end{cases}$$

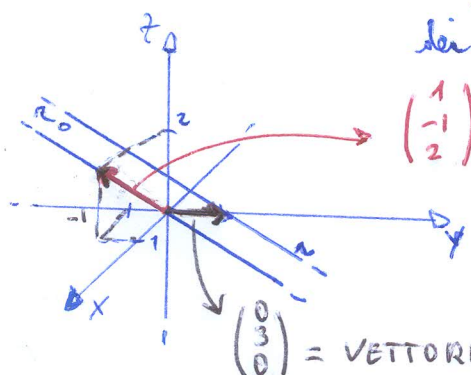
il sistema ha soluzione, PERCHÉ HA RANGO 2
 \Rightarrow procediamo

$$\begin{cases} y=3-x \\ z=2x \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x=S \\ y=-S+3 \\ z=2S \end{cases}$$

da qui possiamo scrivere l'eq. vettoriale

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = S \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

\downarrow
vettori direttore, coordinate
dei vettori di base.



$\begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ = VETTORE DELLA TRASLAZIONE

→ quando 3 punti sono allineati? P, Q, R

TROVO retta per P e Q → verifico se R è sulla

$$X = S(V_Q - V_P) + V_P \quad (\text{eq. in } \mathbb{R}^2, \text{ vale in } \mathbb{R}^3)$$

da qui si può trovare l'equazione.

$$* \quad X = S \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} X = -2S + 1 \\ Y = -2S + 2 \\ Z = -S + 3 \end{cases} \text{ EQ. PARAMETRICA}$$

<p>* punto:</p> <p>$P (1; 2; 3)$</p> <p>$Q (-1; 0; 2)$</p> <p>$R (-1; -1; -1)$</p>

EQ. CARTESIANA

$$\begin{cases} X = 7Z - 5 \\ Y = 2Z - 4 \\ S = -Z + 3 \end{cases}$$