

In \mathbb{R}^3 considero con base $B = \left\{ \overset{v_1}{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}, \overset{v_2}{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}}, \overset{v_3}{\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}} \right\}$ dove una base ortogonale mediante il teorema di ortogonalizzazione; devo determinare la base $B_\perp = \{w_1, w_2, w_3\}$ con $w_i \perp w_j \forall i \neq j$ ($w_i \cdot w_j = 0 \forall i \neq j$)

Prendo $w_1 = v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, decompono v_2 nella somma di due vettori il primo di essi deve stare nel sottospazio generato da v_1 , quindi
 $v_2 = \alpha \underset{\substack{\perp \\ \langle v_1 \rangle = \langle w_1 \rangle}}{v_1} + w_2$ con $w_2 \in \langle w_1 \rangle^\perp \Rightarrow v_2 = \alpha w_1 + w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + w_2$

$$\Rightarrow w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ cerco } \alpha; \text{ so che } w_2 \cdot w_1 = 0 = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 & \Rightarrow \begin{pmatrix} 1-\alpha \\ 1 \\ 1-\alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow \begin{aligned} 1-\alpha + 1-\alpha &= 0 \\ 2-2\alpha &= 0 \\ \alpha &= 1 \end{aligned} \end{aligned}$$

$\Rightarrow w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ faccio il prodotto scalare fra w_2 e w_1 e verifico che da come risultato 0.

Decompongo v_3 ~~come~~ $v_3 = \beta_1 w_1 + \beta_2 w_2 + w_3$ con $w_3 \in \langle w_1, w_2 \rangle^\perp = \langle v_1, v_2 \rangle^\perp$

$w_3 = v_3 - \beta_1 w_1 - \beta_2 w_2$ devo determinare β_1 e β_2

$$\begin{cases} w_3 \cdot w_1 = 0 \\ w_3 \cdot w_2 = 0 \end{cases} = \begin{cases} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \beta_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \beta_2 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \\ \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \beta_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \beta_2 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \begin{pmatrix} 2-\beta_1 \\ 1-\beta_2 \\ 1-\beta_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \\ \begin{pmatrix} 2-\beta_1 \\ 1-\beta_2 \\ -1-\beta_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -2\beta_1 + 1 = 0 \\ 1 - \beta_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta_1 = 1/2 \\ \beta_2 = 1 \end{cases}$$

$$= \cdot w_3 = \begin{pmatrix} 3/2 \\ 0 \\ -3/2 \end{pmatrix}; \text{ la base cercata \u00e9 dunque } B_{\perp} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3/2 \\ 0 \\ -3/2 \end{pmatrix} \right\}$$

Supponiamo di ~~volere~~ cercare una base ortonormale $B_{\perp n}$

$B_{\perp n} = \{w_1, w_2, w_3\}$: ecco la norma, che \u00e9 data da:

$$\|w_1\| = \sqrt{w_1 \cdot w_1} = \sqrt{2}$$

$$\|w_2\| = \sqrt{w_2 \cdot w_2} = \sqrt{1} = 1$$

$$\|w_3\| = \sqrt{w_3 \cdot w_3} = \sqrt{9/2} = \frac{3}{\sqrt{2}}$$

$$\Rightarrow w_1 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{w_1 \cdot w_1}} = \frac{1}{\sqrt{1/2 + 1/2}} = 1$$

I fatti $w_1 = \frac{w_1}{\|w_1\|} \Rightarrow w_1 \cdot w_1 = \frac{w_1}{\|w_1\|} \cdot \frac{w_1}{\|w_1\|} = \frac{1}{\|w_1\|^2} w_1 \cdot w_1 = \frac{\|w_1\|^2}{\|w_1\|^2}$

$$w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}; w_3 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

Dati i vettori v_1, \dots, v_k in uno spazio euclideo n -dimensionale

\mathbb{R}^n , \u2192 la matrice $\begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 & \dots & v_1 \cdot v_k \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 & \dots & v_2 \cdot v_k \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ v_k \cdot v_1 & v_k \cdot v_2 & \dots & v_k \cdot v_k \end{pmatrix}$ \u00e9 detta matrice

di Gram relativa ai vettori v_1, \dots, v_k k qualunque

Il suo determinante \u00e9 detto gramiano $= G(v_1, \dots, v_k)$.

PROPRIET\u00c0:

Se i vettori v_1, \dots, v_k con $k \leq n$ sono linearmente indipendenti

\u2192 la matrice di Gram \u00e9 la matrice associata al prod.

\u2192 il prodotto ritratto al sottospazio generato $\langle v_1, \dots, v_k \rangle$; in

questo caso il gramiano \u00e9 $\neq 0$ e in particolare > 0 (PER IL TEOREMA DI JACOBI, ESSENDO IL PRODOTTO SCALARE DEFINITO POSITIVO)

Se invece i vettori sono linearmente dipendenti il gramiano

\u00e9 nullo; ~~ricordando~~ $\Rightarrow G(v_1, \dots, v_k) = 0$

Ad esempio $v_1, v_2 = \alpha v_1 \Rightarrow G(v_1, v_2) = \begin{vmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 \end{vmatrix} =$
 $= \begin{vmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot \alpha v_1 \\ \alpha v_1 \cdot v_1 & \alpha v_1 \cdot \alpha v_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 \cdot v_1 & \alpha(v_1 \cdot v_1) \\ \alpha(v_1 \cdot v_1) & \alpha^2(v_1 \cdot v_1) \end{vmatrix} = (v_1 \cdot v_1)^2 \begin{vmatrix} 1 & \alpha \\ \alpha & \alpha^2 \end{vmatrix} = 0$

Vale il contrario! **QUINDI** i vettori v_1, \dots, v_k sono linearmente dipendenti \Leftrightarrow il gramiano vale 0.

Dati i vettori v_1, \dots, v_k in \mathbb{R}^n ^{lin. indipendenti} \Rightarrow sono ortogonali e così determinando i vettori $w_1, \dots, w_k \Rightarrow$ si dimostra che $G(v_1, \dots, v_k) = \|w_1\| \|w_2\| \dots \|w_k\|$
 in particolare, se i vettori v_1, \dots, v_k sono ortogonali \Rightarrow
 $\Rightarrow G(v_1, \dots, v_k) = \|v_1\| \|v_2\| \dots \|v_k\|$

Esempio nel caso di due vettori $v_1, v_2 \Rightarrow$

$$= \begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot w_1 & v_2 \cdot v_2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - \alpha R_1 \rightarrow R_2} \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot w_1 - \alpha w_1 \cdot w_1 & v_2 \cdot v_2 - \alpha w_1 \cdot v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 \\ (v_2 - \alpha w_1) \cdot w_1 & (v_2 - \alpha w_1) \cdot v_2 \end{pmatrix}$$

$$\sim \alpha e^1 + e^2 \rightarrow e^2 \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 - \alpha w_1 \cdot w_1 \\ (v_2 - \alpha w_1) \cdot w_1 & (v_2 - \alpha w_1) \cdot v_2 - \alpha (v_2 - \alpha w_1) \cdot w_1 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot (v_2 - \alpha w_1) \\ (v_2 - \alpha w_1) \cdot w_1 & (v_2 - \alpha w_1) \cdot (v_2 - \alpha w_1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \|w_1\|^2 & w_1 \cdot w_2 \\ w_2 \cdot w_1 & w_2 \cdot w_2 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \|w_1\|^2 & 0 \\ 0 & \|w_2\|^2 \end{pmatrix}$$

Le trasformazioni adoperate sono determinantal (il gramiano iniziale ^{riatta} coincide con quello della matrice equivalente)

Proposizione: In \mathbb{R}^n euclideo considero i vettori v_1, \dots, v_k

lin. indep. \Rightarrow tali vettori, presi come vettori geometrici, possono essere visti come lati di un parallelepipedo P

il cui volume, $V(P) = \sqrt{G(v_1, \dots, v_k)}$

Dimostrazione per induzione su k

1) verifica per $k=1$ $v_1 = P(v_1) =$ l'elemento definito da v_1 , in questo caso $V(P)$ è la lunghezza di v_1 che rappresenta anche la norma di v_1 ($\|v_1\|$) che coincide con $\sqrt{v_1 \cdot v_1}$

2) Supponiamo vera la proposizione fino a $n = k-1$ e dimostriamolo per k vettori: SAPPIAMO DALLA GEOMETRIA ELEMENTARE CHE

$$V(P(v_1, \dots, v_k)) = V(P(v_1, \dots, v_{k-1})) \cdot \|w_k\| \quad (\|w_k\| \text{ rappresenta l'altezza del parallelepipedo})$$

$$= \text{per ipotesi induttiva} = \sqrt{G(v_1, \dots, v_{k-1})} \cdot \|w_k\| = \sqrt{G(v_1, \dots, v_{k-1}) \cdot \|w_k\|^2}$$

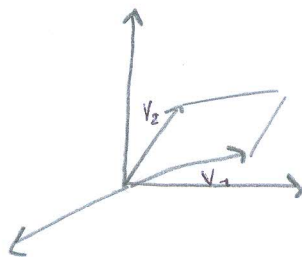
$$\begin{aligned} \bullet \sqrt{w_k \cdot w_k} &= \sqrt{(w_1 \cdot w_1)(w_2 \cdot w_2) \dots (w_{k-1} \cdot w_{k-1}) \cdot (w_k \cdot w_k)} \\ &= \sqrt{G(v_1, \dots, v_k)} \end{aligned}$$

Esempio: calcolare l'area del parallelogramma costruito sui vettori $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

Area $P(v_1, v_2) =$

$$= \sqrt{\begin{vmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 \end{vmatrix}} = \sqrt{\begin{vmatrix} 14 & 8 \\ 8 & 5 \end{vmatrix}}$$

$$= \sqrt{14 \cdot 5 - 64}$$



Esercizio: calcolare l'area

DEL TRIANGOLO CON

VERTICI $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$

