

Siano v_1, \dots, v_k vettori in uno spazio euclideo V di dimensione n .

La matrice $\begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 & \dots & v_1 \cdot v_k \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 & \dots & v_2 \cdot v_k \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ v_k \cdot v_1 & v_k \cdot v_2 & \dots & v_k \cdot v_k \end{pmatrix} \in M_{k \times k}$ detta matrice di GRAM dei vettori v_1, \dots, v_k

Se i vettori v_1, \dots, v_k non sono l. indep. \Rightarrow la matrice di Gram è la matrice associata al prodotto scalare ristretta al sottospazio $\langle\langle v_1, \dots, v_k \rangle\rangle$

Il suo determinante è detto il GRAMIANO dei vettori v_1, \dots, v_k .

Se sono lin. indep. il Gramiano è POSITIVO.

Se i vettori sono ortogonali \Rightarrow la matrice di Gram è $\begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & v_2 \cdot v_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & v_k \cdot v_k \end{pmatrix}$

e quindi il Gramiano è $\|v_1\|^2 \|v_2\|^2 \dots \|v_k\|^2$.

Se i vettori non sono ortogonali \Rightarrow il Gramiano $G(v_1, \dots, v_k) \leq \|v_1\|^2 \|v_2\|^2 \dots \|v_k\|^2$
 SI DIMOSTRA PER INDUZIONE SUL # k : PER $k=1$: $G(v_1) = v_1 \cdot v_1 = \|v_1\|^2$

Inoltre per una matrice 2×2 si dimostra:

Considero v_1, v_2 l. indep. \Rightarrow abbiamo la matrice $A = \begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 \end{pmatrix}$.

Ortogonalizzo i vettori dati cioè costruisco i vettori w_1, w_2 , ortogonali TALI CHE

$\langle\langle w_1 \rangle\rangle = \langle\langle v_1 \rangle\rangle$ e $\langle\langle w_1, w_2 \rangle\rangle = \langle\langle v_1, v_2 \rangle\rangle \Rightarrow w_1 = v_1$ e posto $v_2 = d w_1 + w_2$

$$\Rightarrow w_2 = v_2 - d w_1$$

\Rightarrow In A sostituiamo w_1 a $v_1 \Rightarrow \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot w_1 & v_2 \cdot v_2 \end{pmatrix}$: COSTRUIAMO MATRICI

EQUIVALENTI MEDIANTE OPERAZIONI ELEMENTARI RIGA E COLONNA :

$$\begin{matrix} R_1 \rightarrow d R_1 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 \\ d v_2 \cdot w_1 & v_2 \cdot v_2 \end{pmatrix} \begin{matrix} R_2 \rightarrow C_2 - C_1 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot v_2 - d w_1 \cdot w_1 \\ d v_2 \cdot w_1 & v_2 \cdot v_2 - d v_2 \cdot w_1 \end{pmatrix} \sim$$

$$\sim \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot (v_2 - d w_1) \\ v_2 \cdot w_1 & v_2 \cdot (v_2 - d w_1) \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot w_2 \\ v_2 \cdot w_1 & v_2 \cdot w_2 \end{pmatrix} \begin{matrix} R_2 - d R_1 \rightarrow R_2 \\ \sim \end{matrix} \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot w_2 \\ v_2 \cdot w_1 - d w_1 \cdot w_1 & v_2 \cdot w_2 - d w_1 \cdot w_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot w_2 \\ (v_2 - d w_1) \cdot w_1 & (v_2 - d w_1) \cdot w_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & w_1 \cdot w_2 \\ w_2 \cdot w_1 & w_2 \cdot w_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} w_1 \cdot w_1 & 0 \\ 0 & w_2 \cdot w_2 \end{pmatrix} \Rightarrow G(v_1, v_2) = \|w_1\|^2 \|w_2\|^2 < \|v_1\|^2 \|v_2\|^2$$

Analogamente $G(v_1, \dots, v_k) = \|v_1\|^2 \|v_2\|^2 \dots \|v_k\|^2 < \|v_1\|^2 \|v_2\|^2 \dots \|v_k\|^2$ $\forall k$
 c.v.d

Le k vettori v_1, \dots, v_k sono linearmente dipendenti \Rightarrow $G(v_1, \dots, v_k) = 0$ e viceversa

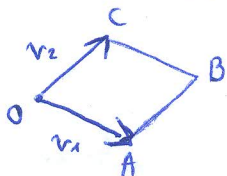
Interpretazione geometrica di $G(v_1, \dots, v_k)$.

Costruiamo un parallelepipedo sui vettori dati, cioè per $k=1$:

Il parallelepipedo costruito su v sarà il segmento OA .

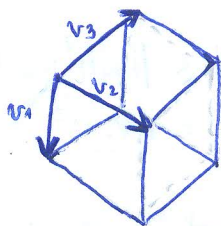


Per $k=2 \Rightarrow$ dati v_1 e v_2



\Rightarrow il parallelepipedo sarà il parallelogramma $OABC$ che giace sul piano da essi generato.

Per $k=3$



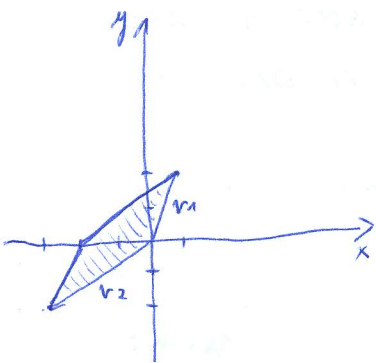
e così via.

PROPOSIZIONE

Volume del parallelepipedo costruito sui vettori $v_1, \dots, v_k = \sqrt{G(v_1, \dots, v_k)}$

ESEMPIO

Siano dati $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ e $v_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \end{pmatrix} \Rightarrow$ Vol $P(v_1, v_2) =$ Area del parallelogramma avente lati v_1 e v_2



$$\text{Area} = \sqrt{G(v_1, v_2)}$$

$$\text{Costruisce } \begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & -7 \\ -7 & 13 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow G(v_1, v_2) = 65 - 49 = 16$$

$$\Rightarrow \boxed{\text{Area} = 4}$$

DIM. LA PROPOSIZIONE (per INDUZIONE sul #K dei vettori)

1) Verifica per $K=1$.

Il volume cercato è la lunghezza del segmento cioè la norma del vettore

$$v = \|v\| = \sqrt{G(v)} = \sqrt{\|v\|^2}$$

2) Supponiamo vera la proposizione fino a $K=n$, la dimostriamo per $K=n+1$

$$\text{Dati } v_1, \dots, v_{n+1} \text{ vettori l. ind.} \Rightarrow \sqrt{G(v_1, \dots, v_{n+1})} = \text{Vol } P(v_1, \dots, v_{n+1}) =$$

$$= \sqrt{\|w_1\|^2 \|w_2\|^2 \dots \|w_{n+1}\|^2} = \sqrt{\|w_1\|^2 \|w_2\|^2 \dots \|w_n\|^2} \cdot \|w_{n+1}\| =$$

$$= \sqrt{G(v_1, \dots, v_n)} \cdot \|w_{n+1}\| = \underbrace{\text{Vol } P(v_1, \dots, v_n)}_{\substack{\text{VOLUME} \\ \text{PARALLELEPIPEDO} \\ \text{COSTRUITO SU } n \text{ VETTORI}}} \cdot \underbrace{\|w_{n+1}\|}_{\substack{\text{ALTEZZA} \\ \text{(PROIEZIONE ORTOGONALE} \\ \text{SULLA PERPENDICOLARE} \\ \text{A } \langle\langle v_1, \dots, v_n \rangle\rangle)}} = \text{Vol } P(v_1, \dots, v_{n+1})$$

c.v.d.

PROPOSIZIONE

Sia data la base ^{ORTONORMALE} $B_{\mathbb{R}^n} = \{e_1, \dots, e_n\}$ in uno spazio euclideo n -dimensionale e siano v_1, \dots, v_n vettori dello spazio dato

$$\Rightarrow v_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} e_i \Rightarrow \text{ponendo } A = (a_{ij})_{i,j=1, \dots, n} \Rightarrow |G(v_1, \dots, v_n)| = (\det A)^2$$

$$\text{(Quindi poiché } \sqrt{G(v_1, \dots, v_n)} = \text{Vol } P(v_1, \dots, v_n) \Rightarrow \det A = \text{Vol } P(v_1, \dots, v_n)$$

DIMOSTRAZIONE

Le entrate della matrice di Gram sono date come $v_j \cdot v_k = \left(\sum_{i=1}^n a_{ij} e_i\right) \cdot \left(\sum_{i=1}^n a_{ik} e_i\right)$

$$= \sum_{i=1}^n a_{ij} a_{ik} \quad ; \quad \text{questa è l'entrata } d_{jk} \text{ della matrice ottenuta come}$$

$$\text{prodotto } A^T \cdot A \Rightarrow G(v_1, \dots, v_n) = \det(A^T A) = (\det A)^2$$

$$\Rightarrow \text{Vol } P(v_1, \dots, v_n) = \det A$$

c.v.d.

(3)

Se ho il sistema $\Sigma: AX = B$ lineare non omogeneo non risolvibile

$$\Rightarrow \Sigma \text{ può essere dato come } x_1 C_A^1 + x_2 C_A^2 + \dots + x_m C_A^m = B$$

(Prosegue a pag 5)

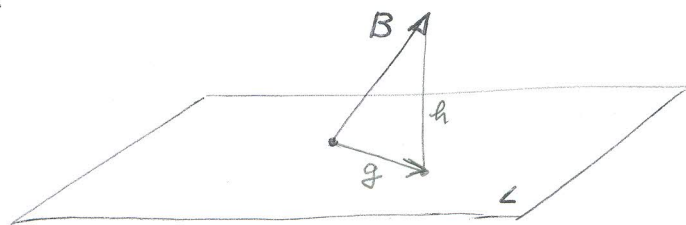
Consideriamo un sistema lineare non risolubile

$$\text{cioè } \sum_{j=1}^m a_{ij} x_j = b_i \quad i=1, \dots, m$$

Vogliamo trovare un vettore che meglio approssime la soluzione. Se $B = (b_1, \dots, b_m) \Rightarrow B$ non sta nel sottospazio generato dalle colonne A_1, \dots, A_m
 \Rightarrow vogliamo trovare un vettore $g \in L(A_1, \dots, A_m)$ che sia minimo la differenza tra B e g cioè $\|B - g\|$ sia minima tra $\|B - g_k\|$ con $g_k \in L(\)$.

$$\|B - g\| = \min_{g_k \in L} \|B - g_k\| = d$$

Questo vettore g è la proiezione ortogonale di B su L



d è la norma delle componenti di $B \perp L$

\Rightarrow troveremo $g = \alpha_1 A_1 + \alpha_2 A_2 + \dots + \alpha_m A_m$ con

$$B = g + h = \alpha_1 A_1 + \alpha_2 A_2 + \dots + \alpha_m A_m + h$$

$$\begin{cases} \langle B, A_1 \rangle = \alpha_1 \langle A_1, A_1 \rangle + \dots + \alpha_m \langle A_m, A_1 \rangle + \langle h, A_1 \rangle \\ \vdots \\ \langle B, A_m \rangle = \alpha_1 \langle A_1, A_m \rangle + \dots + \alpha_m \langle A_m, A_m \rangle + \langle h, A_m \rangle \end{cases}$$

è un sistema lineare in α_j con m equazioni in m incognite, non omogeneo.

Le matrice $A = G(A_1, \dots, A_m)$ ha $\det A \neq 0$

\Rightarrow il sistema è risolubile e si ha

$$\alpha_k = \frac{\begin{vmatrix} \langle A_1, A_1 \rangle & \dots & \langle A_1, B \rangle & \dots \\ \vdots & & \vdots & \\ \langle A_m, A_1 \rangle & \dots & \langle A_m, B \rangle & \dots \end{vmatrix}}{|G(A_1, \dots, A_m)|}$$

$$\Rightarrow h = B - q = B - \alpha_1 A_1 - \alpha_2 A_2 - \dots - \alpha_m A_m$$

$$\text{cioè } \|h\| = 0$$

Consideriamo il volume del parallelepipedo

$$V_m^2 = V_{m-1}^2 \cdot \|h\|^2 \Rightarrow |G(B, A_1, \dots, A_m)| =$$

$$= |G(A_1, \dots, A_m)| \cdot \|h\|^2 \Rightarrow$$

$$\|h\|^2 = \frac{|G(B, A_1, \dots, A_m)|}{|G(A_1, \dots, A_m)|}$$