

Un sottospazio affine di uno spazio vett.  $V$  è anche sottosp. vett. di  $V$ ?

Un " " vett. " " " " " affine di  $V$ ?

Un sottospazio affine  $A$  di  $V$  è il traslato di  $W \subset V$  rispetto ad un vettore  $a$ : cioè

$$A = W + a = \{w + a \mid w \in W\}$$

$A$  è chiuso rispetto alla somma? siano  $a_1, a_2 \in A \Rightarrow a_1 = w_1 + a$  e  $a_2 = w_2 + a \Rightarrow a_1 + a_2 = w_1 + a + w_2 + a \Rightarrow w_1 + w_2 + 2a = w_3 + 2a$  ( $a$  non è contenuto in  $w$ )

Non è chiuso rispetto alla somma. QUINDI, IN GENERALE, UN SOTTOSPAZIO AFFINE NON È UN SOTTOSPAZIO VETTORIALE di  $V$

$W \subset V \Rightarrow$  posso vedere  $W$  in questo modo  $W = W + 0$  (traslato del vettore nullo)

Il sottospazio vettoriale quindi può anche essere visto come sottospazio affine.

Di sottospazi affini DEL PIANO SONO:

- tutti i punti del piano
- il piano stesso
- tutte le rette del piano (ottenendo traslando la retta passante per l'origine)
- in  $\mathbb{R}^3$
- precedenti
- piani (ottenuti traslando il piano passante per l'origine).

[Ci siamo limitando ad analizzare sottospazi affini dello spazio vettoriale]

Sia  $x \in A$  A sottospazio affine di  $V \Rightarrow$  posto  $A = W + a \Rightarrow \exists w \in W$  tale che

$x = w + a \Rightarrow$  fissata una base  $\beta_w = \{w_1, \dots, w_k\} \Rightarrow w = \alpha_1 w_1 + \alpha_2 w_2 + \dots + \alpha_k w_k$

$$\Rightarrow x = \alpha_1 w_1 + \alpha_2 w_2 + \dots + \alpha_k w_k + a \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \alpha_1 \begin{pmatrix} w_{11} \\ \vdots \\ w_{m1} \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} w_{12} \\ \vdots \\ w_{m2} \end{pmatrix} + \dots + \alpha_k \begin{pmatrix} w_{1k} \\ \vdots \\ w_{mk} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix} \Rightarrow$$

EQUAZ. PARAMET. DELLO SOTTOSPAZIO AFFINE  $\Rightarrow \begin{cases} x_1 = \alpha_1 w_{11} + \alpha_2 w_{12} + \dots + \alpha_k w_{1k} + a_1 \\ \vdots \\ x_m = \alpha_1 w_{m1} + \alpha_2 w_{m2} + \dots + \alpha_k w_{mk} + a_m \end{cases}$  : COME CASO PARTICOLARE NEL PIANO SI AVRA:

Rette del piano  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} e \\ m \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}$  ;  $\begin{pmatrix} e \\ m \end{pmatrix}$  è una base della direzione  $x_0$  cioè del sottospazio vettoriale di cui  $x_0$  è il traslato

$e, m$  sono detti parametri direttori di  $x$  (definiti e meno di un multiplo)  $\Rightarrow$  si ha l'eq.

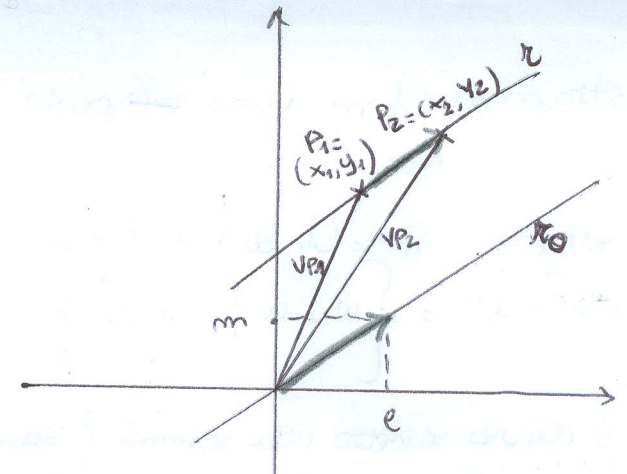
PARAMETRICA DELLA RETTA  $x = te + x_0 \Rightarrow t = \frac{x - x_0}{e}$  e  $t = 0$

$y = tm + y_0 \Rightarrow y = \frac{x - x_0}{e} m + y_0 \Rightarrow ey = mx - mx_0 + ey_0 \Rightarrow mx - ey - mx_0 + ey_0 = 0 \Rightarrow$

$ax + by + c = 0$   
EQ. CARTESIANA

ricavo t e uguaglio i membri

$$\begin{cases} t = \frac{x-x_0}{e} \\ t = \frac{y-y_0}{m} \end{cases} \Rightarrow \boxed{\frac{x-x_0}{e} = \frac{y-y_0}{m}}$$



$$\begin{pmatrix} e \\ m \end{pmatrix} = V_{P2} - V_{P1} = \begin{pmatrix} x_2 - x_1 \\ y_2 - y_1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

coordinate del vettore

se lo sostituisco ad e, m ottengo:

$$\frac{x-x_1}{e} = \frac{y-y_1}{m} \Rightarrow \boxed{\frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1}}$$

EQ. DI UNA RETTA PASSANTE PER DUE PUNTI

supposto  $e, m \neq 0$

$$(x-x_1)(y_2-y_1) - (y-y_1)(x_2-x_1) = 0$$

$(x_2-x_1)(y_2-y_1)$   
 $\Downarrow$  si può vedere come un determinante

$$\begin{vmatrix} x-x_1 & x_2-x_1 \\ y-y_1 & y_2-y_1 \end{vmatrix} = 0$$

imporre det nullo è uguale a imporre

$$\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{vmatrix} = 0 \quad \text{considero det} \begin{pmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} x-x_1 & y-y_1 & 0 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2-x_1 & y_2-y_1 & 0 \end{pmatrix} =$$

$$-1 \cdot \begin{vmatrix} x-x_1 & y-y_1 \\ x_2-x_1 & y_2-y_1 \end{vmatrix} = 0$$

DA CUI è quindi possibile <sup>RICAVARE</sup> l'eq delle rette passante per due punti.

(eq. implicita)  
 Sia  $ax+by+c=0$  eq. di una retta in  $\mathbb{R}^2 \Rightarrow y = \frac{-ax-c}{b}$  (eq. esplicita)

Diamo la soluzione particolare  $\begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{c}{b} \end{pmatrix}$   
 del sist. lin non omogeneo  
 $y = -\frac{ax}{b} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{a}{b} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x=t \\ y = -\frac{a}{b}t - \frac{c}{b} \end{cases}$   
 (omogeneo)  
 $\downarrow$   
 soluzione fondamentale  
 e da la base del sist. vett.

Abbiamo trovato l'eq parametrica partendo dall'eq. cartesiana, scegliendo dalle variabili libere il parametro e trovandone di conseguenza le altre.

Due rette sono parallele:

- EQ. PARAMETRICHE, se i parametri direttori di una sono multipli del pari di quelle dell'altra.
- EQ. CARTESIANA, se le due eq. differiscono del termine noto.

### FASCIO DI RETTE NEL PIANO

Def: definisco FASCIO di rette in  $\mathbb{R}^2$  l'insieme delle rette ottenute come combinazione lineare di due rette date  $r_1, r_2$ .

Sia  $r_1 = a_1x + b_1y + c_1 = 0$  ed  $r_2 = a_2x + b_2y + c_2 = 0 \Rightarrow$  l'eq. del fascio sar :

(rette generatrici del piano)

$$\lambda(a_1x + b_1y + c_1) + \mu(a_2x + b_2y + c_2) = 0 \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R};$$

Considero  $\Sigma \begin{cases} a_1x + b_1y + c_1 = 0 \\ a_2x + b_2y + c_2 = 0 \end{cases}$  cerco  $\text{Sol } \Sigma \Rightarrow$  Rouch -Capelli  $\text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix}$  e  $\text{rg} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & | & c_1 \\ a_2 & b_2 & | & c_2 \end{pmatrix} \Rightarrow$   
 Considero  $\begin{matrix} A \\ (A|B) \end{matrix}$

$\text{rg } A = \begin{cases} 1 \\ 2 \end{cases} \Rightarrow \text{rg}(A|B) = 2$   
 2 righe lin. dip

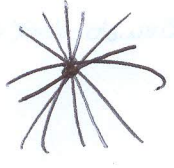
per Rouch -Capelli  $\text{Sol } \Sigma \neq \emptyset$ , le due rette si intersecano in un punto

Se  $\text{rg } A = 2 \Rightarrow$  il fascio proprio e posso determinare un punto del piano che appartiene a tutte le rette ed   detto centro del fascio.

Se  $\text{rg} A = 1 \Rightarrow \text{rg} (A|B) = \begin{cases} 1, \text{ le rette coincidono} \\ 2, \text{ le rette non si intersecano} \end{cases}$

Se  $\text{rg} A = 1$  e  $\text{rg} A|B = 2 \Rightarrow$  il fascio è detto IMPROPRIO ed è determinato da rette parallele

FASCIO PROPRIO



FASCIO IMPROPRIO



RETTE IN  $\mathbb{R}^3$

Eq. parametriche, deriva dall'eq vettoriale  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e \\ m \\ n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x = te + x_0 \\ y = tm + y_0 \\ z = tn + z_0 \end{cases}$

parametri non sono definiti univocamente, ma almeno di un multiplo costante moltiplicativo

$e \neq 0 \Rightarrow t = \frac{x - x_0}{e}$

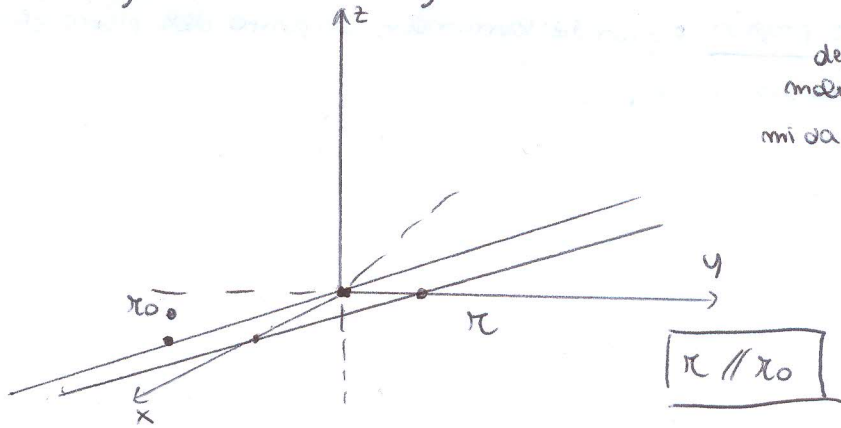
$\begin{cases} y = \frac{x - x_0}{e} m + y_0 \\ z = \frac{x - x_0}{e} n + z_0 \end{cases}$

Eq cartesiane

$\begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z + d_1 = 0 \\ a_2x + b_2y + c_2z + d_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ a_1t + b_1y + c_1z + d_1 = 0 \\ a_2t + b_2y + c_2z + d_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = \frac{-a_1t - c_1z - d_1}{b} \\ a_2t + b_2y + c_2z + d_2 = 0 \end{cases} \dots = \begin{cases} x = t \\ y = \dots \\ z = \dots \end{cases}$

ESEMPIO:

$\begin{cases} x + y - z - 1 = 0 \\ 2x + 3z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = z + 1 - t \\ z = -\frac{2}{3}t \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = -\frac{5}{3}t + 1 \\ z = -\frac{2}{3}t \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ -5/3 \\ -2/3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$



definiti e meno di una k moltiplicativa, mi da la base del sottosp. vett.

$$\frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1} = \frac{z-z_1}{z_2-z_1}$$

Sistema  
di 2 eq  
→

$$\begin{cases} \frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{y-y_1}{y_2-y_1} \\ \frac{x-x_1}{x_2-x_1} = \frac{z-z_1}{z_2-z_1} \end{cases}$$