

1) Ortogonalizzare la base  $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$  di  $\mathbb{R}^3$ , con il metodo di G-S.

2) Dare una base ortogonale del sottospazio  $\pi_0: x + y + z = 0$  di  $\mathbb{R}^3$

3) Dare la proiezione ortogonale del vettore  $v = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  su  $\pi_0$ .

↓  
significa cercare vettori ortogonali che mi danno gli stessi sottospazi in  $\mathbb{R}^3$ .

1) Detti  $v_1, v_2, v_3$  i vettori di  $B \Rightarrow$  dobbiamo dare i vettori  $w_1, w_2, w_3$  ortogonali tra loro  $\langle v_1 \rangle = \langle w_1 \rangle, \langle v_1, v_2 \rangle = \langle w_1, w_2 \rangle$  e  $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle = \langle w_1, w_2, w_3 \rangle$ .

$\Rightarrow w_1 = v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$w_2 = v_2 - 2v_1 \quad \text{opp} \quad w_2 = v_2 - 2w_1$

↓  
perché  $v_1 \equiv$  con il sottospazio generato da  $w_1$ .

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}{\| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \|^2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} - \frac{5}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/3 \\ -5/3 \\ 4/3 \end{pmatrix}$$

Abbiamo trovato  $w_2$  che è vettore ortogonale a  $w_1$ .

Infatti  $w_1 \cdot w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1/3 \\ -5/3 \\ 4/3 \end{pmatrix} = 0$ .

$$w_3 = v_3 - (\beta_1 w_1 + \beta_2 w_2) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}{\| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \|^2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1/3 \\ -5/3 \\ 4/3 \end{pmatrix}}{\| \begin{pmatrix} 1/3 \\ -5/3 \\ 4/3 \end{pmatrix} \|^2} \begin{pmatrix} 1/3 \\ -5/3 \\ 4/3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{4}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{3}{21} \begin{pmatrix} 1/3 \\ -5/3 \\ 4/3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 34/21 \\ -2/21 \\ -32/21 \end{pmatrix}$$

Poi si fa la prova per verificare che i vettori siano ortogonali tra loro.

2) Sia  $M_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} \in \pi_0$   $M_1$  serve un altro vettore  $M_2$  ortogonale a  $M_1$  ( $M_2 \perp M_1$ ) e

$M_2 \in \pi_0 \Rightarrow$  da un vettore generico di  $\pi_0$   $\begin{pmatrix} x \\ y \\ -x-y \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ -x-y \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow$

$\Rightarrow x + 2y + 3x + 3y = 0 \Rightarrow 4x + 5y = 0 \Rightarrow y = -\frac{4}{5}x$

Ho una retta intera di vettori ortogonali al vettore  $M_1$  scelto.

impongo che il prodotto scalare mi dia zero, così sono ortogonali.

↓  
contenuti in  $\pi_0$ .

Pongo  $x = 5$

$\Rightarrow M_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ -1 \end{pmatrix}$  È contenuto nel sottospazio  $\pi_0$ .

Cerco una base ortogonale quindi devo normalizzare. Trovo la norma e divido il vettore per quest'ultima.



$\|M_2\| = \sqrt{25+16+1} = \sqrt{42}$

$\|M_1\| = \sqrt{1+4+9} = \sqrt{14}$

da base ortonormale cercate sarà:  $\left\{ \begin{matrix} \hat{u}_1 \\ \hat{u}_2 \end{matrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1/\sqrt{14} \\ 2/\sqrt{14} \\ -3/\sqrt{14} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5/\sqrt{42} \\ -4/\sqrt{42} \\ -1/\sqrt{42} \end{pmatrix} \right\}$

Sono stati normalizzati quindi sono dei versori.

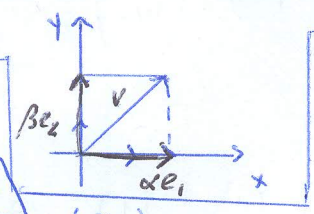
3) Dati  $v$  e  $\pi_0$  la proiezione ortogonale di  $v$  su  $\pi_0$  si cerca considerando la decomposizione di  $v$  come  $g+h$ , quindi  $v=g+h$  con  $g \in \pi_0$  e  $h \in \pi_0^\perp \Rightarrow$  cerchiamo  $g$ .

$h = v - g = v - a_1 v_1 - a_2 v_2$  con  $B_{\pi_0} = \{v_1, v_2\} \Rightarrow \begin{cases} h \cdot v_1 = 0 \Rightarrow v \cdot v_1 = a_1 v_1 \cdot v_1 + a_2 v_2 \cdot v_1 = 0 \\ h \cdot v_2 = 0 \Rightarrow v \cdot v_2 = a_1 v_1 \cdot v_2 + a_2 v_2 \cdot v_2 = 0 \end{cases}$

$h$  è complementare ortogonale, contenuto in piano sottospazio.

se  $v_1 = \hat{u}_1$  e  $v_2 = \hat{u}_2$  del punto 2)  $\Rightarrow \begin{cases} v \cdot \hat{u}_1 = a_1 = -4/\sqrt{14} \\ v \cdot \hat{u}_2 = a_2 = 8/\sqrt{42} \end{cases}$

in uno spazio euclideo se lavoro con una base ortonormale  $v_i$ , le coordinate del vettore sono le proiezioni generate dai vettori di base, ed è date dal prodotto scalare di  $v$  per i versori di base.



$\Rightarrow g = -\frac{4}{\sqrt{14}} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{14} \\ 2/\sqrt{14} \\ -3/\sqrt{14} \end{pmatrix} + \frac{8}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 5/\sqrt{42} \\ -4/\sqrt{42} \\ -1/\sqrt{42} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$

coordinate del vettore nel piano

Dati  $k$  vettori in uno spazio euclideo  $n$ -dimensionale, considero la matrice  $\begin{pmatrix} v_1 \cdot v_1 & v_1 \cdot v_2 & v_1 \cdot v_3 & \dots & v_1 \cdot v_k \\ v_2 \cdot v_1 & v_2 \cdot v_2 & v_2 \cdot v_3 & \dots & v_2 \cdot v_k \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ v_k \cdot v_1 & v_k \cdot v_2 & v_k \cdot v_3 & \dots & v_k \cdot v_k \end{pmatrix} \in M_{k \times k}(\mathbb{R})$

Matrice di Gram di vettori  $v_1, \dots, v_k$ . Il suo determinante è detto GRAMIANO dei vettori  $v_1, \dots, v_k$ , e'  $\neq 0$  se sono LIN. INDIPENDENTI. Se sono ortonormali il determinante è 1, il rango è MAX.

SE SONO ORTOGONALI, IL RANGO È MAX, IL DETERMINANTE È  $\neq 0$  IL PRODOTTO SCALARE È DEFINITO POSITIVO  $\Rightarrow$  NON CI SONO VETTORI ISOTRIVI. SE I VETTORI SONO LINEARMENTE INDIPENDENTI

LA MATRICE È ASSOCIATA AL PRODOTTO SCALARE SU TALE SOTTOSPAZIO E POICHÈ IL PRODOTTO SCALARE È UNA FORMA BILINEARE DEFINITA POSITIVA PER IL TEOREMA DI LACOBY I SUOI MINORI DI NORD OVEST SONO POSITIVI ED IL DETERMINANTE È UNO DI TALI MINORI

SONO GENERATORI DI UN SPAZIO  $k$ -DIMENSIONALE, CIÒ È SONO BASE DELLO SPAZIO VETTORIALE  $k$ -DIMENSIONALE  $\Rightarrow$  (3)

SE I VETTORI SONO ORTOGONALI  $\Rightarrow$

$$G(v_1, \dots, v_k) = \|v_1\|^2 \cdot \|v_2\|^2 \cdot \|v_3\|^2 \cdot \dots \cdot \|v_k\|^2$$

8.

- se i vettori non sono ortogonali  $\Rightarrow G(v_1, \dots, v_k) < \|v_1\|^2 \cdot \|v_2\|^2 \cdot \dots \cdot \|v_k\|^2$

Supponiamo siano  $v_1, \dots, v_k$  vettori l. indipendenti di  $\mathbb{R}^M$ ,  $\Rightarrow$  essi possono essere pensati come lati di un <sup>P</sup>parallelepipedo  $k$ -dimensionale in  $\mathbb{R}^M$

$$\Rightarrow \text{Volume}(P) = \sqrt{G(v_1, \dots, v_k)}$$