

6/12/2017

Data una matrice, vogliamo associarla ad una app. lineare.

Sia $\text{Hom}(V, W) = \{L: V \rightarrow W, \text{ lineari}\}$ insieme degli Homomorfismi da V in W .

$$\phi: \text{Hom}(V, W) \rightarrow M_{p \times n}(\mathbb{R})$$

$$L \mapsto [L]_{B_W}^{B_V}$$

Posto $p = \dim W$, $n = \dim V$

data una applicazione lineare, siamo in grado di associare una matrice. Possiamo fare il contrario?

Chiamiamo Φ l'APPLICAZIONE da $\text{Hom}(V, W)$ in $M_{p \times n}$

Diamo l'applicazione $M_{p \times n}(\mathbb{R}) \xrightarrow{\psi} \text{Hom}(V, W)$

$$A \mapsto \psi(A) = L: V \rightarrow W$$

$$[v]_{B_V} \mapsto A \cdot [v]_{B_V}$$

X CASA (DA DIMOSTRARE)

mostriamo che: ① $\text{Hom}(V, W)$ è spazio vett.

② ϕ è un morfismo di spazi vettoriali (cioè un'applicazione lineare)

TALE CHE $\Phi(L_1 + L_2) = \Phi(L_1) + \Phi(L_2)$

$$\Phi(\alpha L) = \alpha \Phi(L)$$

Potremmo dimostrare che $\psi = \phi^{-1}$ (cioè ψ è biettiva PERCHÉ INVERTIBILE)

cioè che $\psi \circ \phi = \text{id}_{\text{Hom}(V, W)}$ e $\phi \circ \psi = \text{id}_{M_{p \times n}}$ $\Rightarrow (\phi \circ \psi)(A) = \phi(\psi(A)) = A$

-o-o-

Ricordiamo che se sono date $L: V \rightarrow W$ e $T: W \rightarrow U$ lineari;

\Rightarrow Se $[L]_{B_W}^{B_V}$ e $[T]_{B_U}^{B_W}$ sono le matrici associate NELLE BASI DATE,

$$\Rightarrow [T \circ L]_{B_U}^{B_V} = [T]_{B_U}^{B_W} \cdot [L]_{B_W}^{B_V};$$

Allora se L è invertibile ed L^{-1} è la sua inversa, che legame c'è tra $[L]_{B_W}^{B_V}$ e $[L^{-1}]_{B_V}^{B_W}$?

Sappiamo che $L \circ L^{-1} = \text{id}_W$ (l'identità è su W , perché L viene applicata per prima).

$$\Rightarrow [L \circ L^{-1}] = [L]_{B_V}^{B_W} \hat{=} [L^{-1}]_{B_W}^{B_V} = [\text{id}_W]_{B_W}^{B_W} = I \quad (\text{POICHÉ LE BASI SONO UGUALI})$$

$$(W, B_W) \xrightarrow{L^{-1}} (V, B_V)$$

e anche:

$$[L^{-1} \circ L] = [L^{-1}]_{B_W}^{B_V} \hat{=} [L]_{B_V}^{B_W} = [\text{id}_V]_{B_V}^{B_V} = I$$

\Rightarrow Siccome il prodotto tra $[L]$ e $[L^{-1}]$ è l'identità I , allora ~~questa è la~~ $[L^{-1}]$ è la matrice inversa di $[L]$

$$\text{POICHÉ } [L] \hat{=} [L]^{-1} = I \Rightarrow [L^{-1}]_{B_W}^{B_V} = ([L]_{B_V}^{B_W})^{-1}$$

-o-o-o-o-o-o-o-
Data una matrice $p \times n$, questa può essere associata a infinite applicazioni lineari, A SECONDA DELLE BASI SCELTE NEGLI SPAZI VETTORI.

ESEMPIO: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}_{2 \times 2} \implies L: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ È L'APPLICAZIONE ASSOCIATA:

supponiamo di prendere le basi canoniche di \mathbb{R}^2 ; ALLORA:

$$L: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longmapsto A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+2y \\ 3x+4y \end{pmatrix}$$

ma se supponiamo di prendere ALTRE basi, per esempio prendiamo $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ per colonna, ALLORA NON POSSIAMO DARE L'APPLICAZIONE COME PRIMA:

$$L: (\mathbb{R}^2, e) \xrightarrow{L} (\mathbb{R}^2, B), \text{ CON } [L]_e^B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

come determiniamo L , con la sua matrice?

POSSIAMO DARE L solo con le basi canoniche:

$$(\mathbb{R}^2, e) \xrightarrow{L} (\mathbb{R}^2, e) \text{ con } [L]_e^e = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$(\mathbb{R}^2, e) \xrightarrow{L} (\mathbb{R}^2, B)$$

possiamo sfruttare
il diagramma commutativo (3)

$$\begin{array}{ccc} & & \downarrow \tilde{id}_{\mathbb{R}^2} \Rightarrow [id_{\mathbb{R}^2}]_B^e \\ [id]_e^e = I_{\mathbb{R}^2} \uparrow & \circlearrowleft & \\ (\mathbb{R}^2, e) & \xrightarrow{L} & (\mathbb{R}^2, e) \end{array}$$

$$(\mathbb{R}^2, e) \xrightarrow{L} (\mathbb{R}^2, e)$$

$$\tilde{id} \circ L \circ id_{\mathbb{R}^2} = L \quad \text{INFATTI: } \tilde{id}(L(id(v))) = \tilde{id}(L(v)) = L(v) \quad \forall v \in \mathbb{R}^2$$

$$\Rightarrow [L]_e^e = [id_{\mathbb{R}^2}]_B^e \cdot [L]_e^B \cdot [id_{\mathbb{R}^2}]_e^e =$$

$$\text{POICHE } [id_{\mathbb{R}^2}]_B^e = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad [id_{\mathbb{R}^2}]_e^e = I \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 10 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = [L]_e^e$$

PERTANTO POSTO $[v]_e = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ ABBIAMO

$$L \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 10 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7x + 10y \\ -x - 2y \end{pmatrix}$$

facciamo un altro esempio:

Dare l'app. lin. $L: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ con base in \mathbb{R}^2 dominio di L ,

$B_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ e base in \mathbb{R}^2 codominio, $B_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$

matrice associata $[L]_{B_2}^{B_1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$

$$(\mathbb{R}^2, B_1) \xrightarrow{L} (\mathbb{R}^2, B_2) \quad \text{con} \quad [L]_{B_2}^{B_1}$$

$$\begin{array}{ccc} [id]_{B_1}^{B_1} \leftarrow id_1 \uparrow & * id_2 \circ L \circ id_1 = L & \downarrow id_2 \Rightarrow [id]_{B_2}^e \end{array}$$

$$(\mathbb{R}^2, e) \xrightarrow{L} (\mathbb{R}^2, e) \quad \text{con} \quad [L]_e^e = ?$$

$$[\text{id}_2]_{B_2}^e = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

perché
COMBINAZIONE LINEARE

$$\text{id} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ \beta \end{pmatrix}$$

siccome la base è canonica, i coefficienti della combinazione lineare, sono le coordinate

$$\Sigma_1: \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

si traduce in un sistema lineare.

$$\Sigma_2: \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

si trovano le soluzioni, tramite eliminazione di GAUSS, (ad esempio)

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{cc|cc} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -2 \end{array} \right)$$

soluzioni dei 2 sistemi Σ_1 e Σ_2

$$\Rightarrow [\text{id}_1]_{B_1}^e = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$[L]_{e,e}^e = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -2 \\ -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow L \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2x + y \\ -2x + 2y \end{pmatrix}$$