

# Soluzioni della prova scritta di Geometria per Fisica, 8 gennaio 2021

## ESERCIZIO 1 (7 PUNTI)

Discutere il sistema di equazioni lineari

$$\begin{cases} kx + 2y + z = 1, \\ 2x + y - 2kz = -1, \\ 3x - y - kz = 2k, \end{cases}$$

al variare del parametro reale  $k$ .

Determinare l'insieme delle soluzioni del sistema quando  $k = -1$ .

**Soluzione.** La matrice incompleta del sistema lineare è

$$\begin{pmatrix} k & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -2k \\ 3 & -1 & -k \end{pmatrix}$$

che ha determinante

$$-k^2 - 12k - 2 - 3 - 2k^2 + 4k = -3k^2 - 8k - 5 = -(3k + 5)(k + 1),$$

le cui radici sono  $k_1 = -5/3$  e  $k_2 = -1$ .

Quindi per  $k \neq -5/3, -1$  la matrice incompleta ha rango 3, ne segue necessariamente che la matrice completa ha rango 3 e possiamo concludere con il teorema di Rouché-Capelli che il sistema ammette una e una sola soluzione.

Per  $k = -5/3$ , sostituendo nella matrice completa troviamo che

$$\left( \begin{array}{ccc|c} -5/3 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 10/3 & -1 \\ 3 & -1 & 5/3 & -10/3 \end{array} \right)$$

ha rango 3, per esempio perché la sottomatrice

$$\begin{pmatrix} -5/3 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & -1 & -10/3 \end{pmatrix}$$

ha determinante

$$50/9 - 6 - 2 - 3 + 5/3 + 40/3 = 86/9 \neq 0$$

quindi il sistema non ha soluzione per il teorema di Rouché-Capelli.

Per  $k = -1$ , la matrice completa divenuta

$$\left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & -1 \\ 3 & -1 & 1 & -2 \end{array} \right)$$

che riduciamo a gradini:

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & -1 & -1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & -1 & -1 \\ 0 & 5 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

cioè il rango della matrice completa è pure 2 e quindi per il teorema di Rouché-Capelli il sistema lineare è compatibile e ha infinite soluzioni, cioè l'insieme di soluzioni ha dimensione  $3 - 2 = 1$  ed è una retta affine, che si trova risolvendo il sistema:

$$\begin{cases} 5y + 4z = 1, \\ x = 2y + z - 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = -\frac{3}{5} - \frac{3}{5}t, \\ y = \frac{1}{5} - \frac{4}{5}t, \\ z = t, \end{cases}$$

cioè l'insieme di soluzioni è la retta passante per il punto  $P(-3/5, 1/5, 0)$  e giacitura  $\langle(3, 4, -5)\rangle$ .

### ESERCIZIO 2 (10 PUNTI)

- (i) Dimostrare che i vettori  $v_1 = (1, 0, 1, 0)^T$ ,  $v_2 = (1, 1, 0, 0)^T$ ,  $v_3 = (0, 0, 1, 1)^T$ ,  $v_4 = (0, 1, 1, 0)^T$  formano una base  $\mathcal{B}$  di  $\mathbb{R}^4$ .
- (ii) Mostrare che i vettori  $w_1 = (1, -1, 1)^T$ ,  $w_2 = (1, 1, 1)^T$ ,  $w_3 = (1, 1, -1)^T$  formano una base  $\mathcal{C}$  di  $\mathbb{R}^3$ .
- (iii) Sia  $F: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione lineare definita da

$$F(v_1) = (2, 2, 0)^T, \quad F(v_2) = (2, 0, 0)^T, \quad F(v_3) = (2, 0, 2)^T, \quad F(v_4) = (1, -1, 3)^T.$$

Determinare la matrice  $A$  che rappresenta  $F$  rispetto alla basi  $\mathcal{B}$  di  $\mathbb{R}^4$  e  $\mathcal{C}$  di  $\mathbb{R}^3$ .

- (iv) Calcolare la matrice  $B = AA^T$ , dove  $A^T$  è la matrice trasposta di  $A$ .
- (v) Dire se la matrice  $B$  è diagonalizzabile.

### Soluzione.

- (i) I vettori  $v_1, v_2, v_3, v_4$  formano una base di  $\mathbb{R}^4$  se e solo se generano  $\mathbb{R}^4$  o equivalentemente se e solo se sono linearmente indipendenti, ovvero se e solo se il sistema lineare omogeneo nelle incognite  $x, y, z, t$

$$xv_1 + yv_2 + zv_3 + tv_4 = (0, 0, 0, 0)^T$$

ha solo la soluzione nulla. La matrice incompleta associata al sistema lineare omogeneo è esattamente la matrice che ha come colonne i 4 vettori:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

di cui possiamo calcolare il determinante sviluppando per esempio lungo l'ultima riga:

$$-1 \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = -(1 + 1) = -2 \neq 0$$

cioè la matrice incompleta ha rango massimo 4 e il vettore nullo è l'unica soluzione.

- (ii) I vettori  $w_1, w_2, w_3$  formano una base di  $\mathbb{R}^3$  se e solo se generano  $\mathbb{R}^3$  o equivalentemente se e solo se sono linearmente indipendenti, ovvero se e solo se il sistema lineare omogeneo nelle incognite  $x, y, z$

$$xw_1 + yw_2 + zw_3 = (0, 0, 0)^T$$

ha solo la soluzione nulla. La matrice incompleta associata al sistema lineare omogeneo è esattamente la matrice  $C$  che ha come colonne i 3 vettori:

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

che ha determinante

$$-1 + 1 - 1 - 1 - 1 - 1 = -4 \neq 0$$

cioè la matrice incompleta ha rango massimo 3 e il vettore nullo è l'unica soluzione.

- (iii) La matrice  $A'$  associata alla funzione lineare  $F$  rispetto alla base  $\mathcal{B}$  di  $\mathbb{R}^4$  e la base canonica di  $\mathbb{R}^3$  ha per colonne ordinatamente i vettori immagini dei 4 vettori della base:

$$A' = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

da cui si ottiene la matrice cercata  $A$  moltiplicando a sinistra per la matrice di cambiamento di base dalla canonica alla base  $\mathcal{C}$ , che è l'inversa della matrice  $C$  di cambiamento dalla base  $\mathcal{C}$  alla base canonica, che abbiamo già calcolato prima. Calcoliamo l'inversa della matrice  $C$ :

$$\begin{aligned} \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \end{array} \right) \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \end{array} \right) &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \end{array} \right) \end{aligned}$$

Indicata con  $C^{-1}$  l'inversa della matrice  $C$ , si conclude che la matrice cercata  $A$  è

$$A = C^{-1}A' = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

- (iv) La matrice  $B$  è

$$B = AA^T = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

- (v) La matrice  $B$  è (ortogonalmente) diagonalizzabile perché è simmetrica.

## ESERCIZIO 3 (8 PUNTI)

Nello spazio euclideo si considerino i seguenti punti:

$$A = (1, 0, 1), \quad B = (0, -2, -1), \quad C = (-1, -1, 1), \quad D = (2, 1, -1).$$

- (i) Determinare equazioni parametriche e cartesiane del piano  $\Pi$  passante per  $A$ ,  $B$ ,  $C$ .
- (ii) Determinare equazioni parametriche e cartesiane della retta passante per  $D$  e ortogonale al piano  $\Pi$ .
- (iii) Determinare equazioni parametriche e cartesiane della retta passante per  $C$  e  $D$ .
- (iv) Determinare equazioni parametriche e cartesiane del piano, se esiste, passante per  $C$ ,  $D$  e parallelo alla retta passante per  $A$  e  $B$ .

**Soluzione.**

- (i) La retta passante per  $A$  e  $B$  ha equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = 1 + t, \\ y = 2t, \\ z = 1 + 2t, \end{cases}$$

e quindi equazioni cartesiane

$$\begin{cases} 2x - y = 2, \\ y - z = -1, \end{cases}$$

perciò i piani che contengono la retta passante per  $A$  e  $B$  hanno equazione cartesiana

$$\lambda(2x - y - 2) + \mu(y - z + 1) = 0$$

e imponendo il passaggio per il punto  $C$  troviamo

$$-3\lambda - \mu = 0, \quad \text{cioè } \mu = -3\lambda.$$

Si conclude che il piano  $\Pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$  ha equazione cartesiana

$$2x - 4y + 3z = 5$$

e quindi equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = \frac{5}{2} + 2t - \frac{3}{2}s, \\ y = t, \\ z = s, \end{cases}$$

- (ii) La retta passante per  $D$  e ortogonale al piano  $\Pi$  ha equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = 2 + 2t, \\ y = 1 - 4t, \\ z = -1 + 3t, \end{cases}$$

da cui si ricavano equazioni cartesiane

$$\begin{cases} 2x + y = 5, \\ 3x - 2z = 8. \end{cases}$$

(iii) La retta passante per  $C$  e  $D$  ha equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = 2 + 3t, \\ y = 1 + 2t, \\ z = -1 - 2t, \end{cases}$$

e quindi equazioni cartesiane

$$\begin{cases} 2x - 3y = 1, \\ y + z = 0. \end{cases}$$

(iv) I piani che contengono la retta passante per  $C$  e  $D$  hanno equazione cartesiana

$$\lambda(2x - 3y - 1) + \mu(y + z) = 0, \quad \text{ovvero} \quad (2\lambda)x + (-3\lambda + \mu)y + \mu z - \lambda = 0$$

e imponendo la condizione di parallelismo con la retta passante per  $A$  e  $B$  si conclude che

$$2\lambda + 2(-3\lambda + \mu) + 2\mu = 0, \quad \text{cioè} \quad \mu = \lambda.$$

Si conclude che il piano cercato ha equazione cartesiana

$$2x - 2y + z = 1.$$

#### ESERCIZIO 4 (7 PUNTI)

Consideriamo la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

e la funzione lineare  $G: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  associata ad  $A$  rispetto alle basi canoniche di  $\mathbb{R}^4$  e di  $\mathbb{R}^3$ .

- (i) Determinare il nucleo  $V$  e l'immagine  $W$  di  $G$ .
- (ii) Determinare basi ortonormali per  $V$  e per il suo complemento ortogonale  $V^\perp$ .
- (iii) Determinare le proiezioni ortogonali del vettore  $u = (0, 1, 1, 1)^T$  su  $V$  e su  $V^\perp$ .

#### Soluzione.

(i) Riduciamo a gradini la matrice  $A$ :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & -3 & 0 & -3 \\ 0 & -3 & 0 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

da cui segue che il nucleo  $V$  ha dimensione 2 e base  $\{(1, 0, -1, 0)^T, (0, 1, 0, -1)^T\}$ , mentre l'immagine  $W$  ha dimensione 2 e base  $\{(1, 2, 1)^T, (2, 1, -1)^T\}$ .

(ii) La base  $\{(1, 0, -1, 0)^T, (0, 1, 0, -1)^T\}$  è già ortogonale quindi una base ortonormale di  $V$  è

$$\left\{ v_1 = \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)^T, v_2 = \left( 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}} \right)^T \right\}$$

mentre una base di  $V^\perp$  è

$$\{(1, 0, 1, 0)^T, (0, 1, 0, 1)^T\}$$

che è già ortogonale, quindi una base ortonormale di  $V^\perp$  è

$$\left\{ \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)^T, \left( 0, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right)^T \right\}.$$

(iii) La proiezione ortogonale di  $u = (0, 1, 1, 1)^T$  su  $V$  è

$$\langle u, v_1 \rangle v_1 + \langle u, v_2 \rangle v_2 = -\frac{1}{\sqrt{2}} v_1 = \left( -\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}, 0 \right)^T$$

quindi la proiezione ortogonale di  $u$  su  $V^\perp$  è

$$(0, 1, 1, 1)^T - \left( -\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}, 0 \right)^T = \left( \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, 1 \right)^T.$$